

# 数字化 4 通道比例遥控系统

## 使用说明书



此说明书适用于RC4G&RC3S

## 目录

|                             |    |
|-----------------------------|----|
| 1.介绍与服务                     | 2  |
| 2.安全指南                      | 2  |
| 3.充电注意事项                    | 3  |
| 4.内容和规格                     | 4  |
| 5.接收设备安装和对频                 | 5  |
| 6.接收机集成陀螺仪的使用方法和设置          | 6  |
| 7.R4EH-H/R4EH-G接收机各个通道接口示意图 | 6  |
| 8.初始屏幕显示                    | 7  |
| 9.语言选择                      | 8  |
| 10.模型调用                     | 9  |
| 11.单边舵量                     | 9  |
| 12.舵机曲线                     | 10 |
| 13.舵机延迟                     | 11 |
| 14.油门曲线                     | 11 |
| 15.油门延迟                     | 14 |
| 16.间歇刹车                     | 15 |
| 17.油门加速度                    | 19 |
| 18.空档速度                     | 20 |
| 19.中点微调                     | 21 |
| 20.舵机相位                     | 22 |
| 21.舵量设置                     | 22 |
| 22.刹车量设定                    | 23 |
| 23.混合控制                     | 24 |
| 24.辅助通道                     | 25 |
| 25.名字设定                     | 26 |
| 26.低压报警                     | 27 |
| 27.陀螺感度                     | 27 |
| 28.失控保护                     | 28 |
| 29.恢复出厂设置                   | 29 |



## 介绍与服务

非常感谢您购买 RadioLink 数字比率控制系统，如果这是您第一次使用该类型的产品，请在使用之前先仔细阅读此说明，并严格按照说明要求进行操作。如果您不是第一次使用该类型的产品，为了使您的 RadioLink 设备更好地被使用和安全的操作它，同样要阅读本说明书。说明书在使用完后请您妥善保管好以备后用。

提议：如果，当您读指令的时候，您对一些程序或功能不是很了解的时候，请查阅本说明书。通常，有些程序或功能在另外的环境中才会被使用，当您改变程序时，建议要连接电池、开关、伺服器和接收器并且安装在实际的模型上，才能看到您改变程序后的实际效果。如果通过查阅说明书后问题还是无法解决，请联系我们经销商帮助解决，或者登陆我公司的官方网站：[Http://www.radiolink.com.cn](http://www.radiolink.com.cn) 联系客服，我们会尽快给您答复！

## 安全指南

### 重要安全提示：

此产品使用说明书中会出现如下两种标志(请务必特别关注标示了以下两种符号的段落)：



严格禁止



测试确认



禁止在夜晚，下雨或者大风时使用，这样的天气环境会对遥控设备产生干扰，从而导致失控而产生意外！



禁止在人群密集区及国家法规规定的场所内使用此设备！



开机前确保油门操作杆及微调设置在最低端，然后打开发射机电源并检查电量是否符合工作要求，后再接通接收机电源！



在操作模型前，请务必检查伺服器的各项动作是否与对应操纵杆方向一致，如果不一致，请调整后再使用！



停止使用前请先关闭接收机电源再关闭发射机电源，如果操作反向可能导致失控，从而产生意外！

**以上的安全警告必须严格执行，任何不按此安全警告导致的损失，本公司不承担任何责任。**

## 充电注意事项

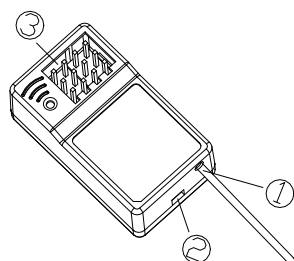
**警告：不要尝试对不可充电的一次性干电池充电，避免起火或者爆炸产生严重后果！**

如果您使用的是镍镉、镍氢等可充电电池，请您使用我公司的专用充电器(可选配件)。因为如果充电电流太大可能导致电池温度过高，从而引起自燃或者爆炸带来严重后果，充电完成请及时切断电源；如果长时间不使用此设备，请把电池从发射机中取出，这样不会导致电池片损坏而引起接触不良。

充电步骤：

1. 将可充电电池按方向装入发射机，并合上电池盖；
2. 将充电器插入充电接口；
3. 将充电器充电接头接通电源；
4. 充电完成后，及时将电源切断。

## 内容和规格:



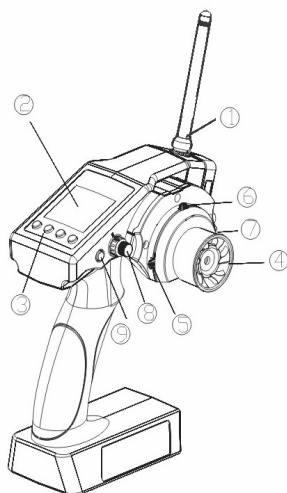
## 内容:

1. 天线
2. 对码开关
3. 通道插针

## 规格:

- 1.外型尺寸: 51.5\*24\*15 (mm)
- 2.通 道 数: 4 通道
- 3.电源: 4.6-10V

频率: 2.4G 重量: 5g

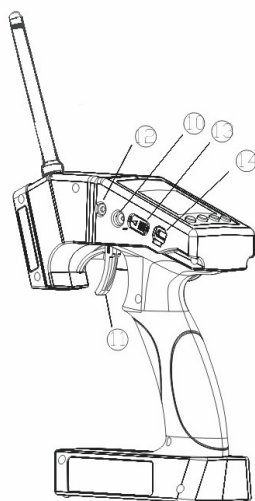


## 内容:

- 1.天线
- 2.LCD 屏幕
- 3.屏幕控制选择按钮
- 4.转向轮调节
5. 油门微调
6. 方向微调
7. 第三通道
- 8.第三/四通道旋钮
9. 第三/四通道按钮
- 10.充电接口
- 11.油门控制杆
- 12.模拟接口
- 13.电源开关
- 14.USB 固件升级接口

## 规格:

- 外型尺寸: 213\*117\*115.5(mm)
- 天线长度: 106mm
- 整机重量: 420g



通道数：四通道

LCD 型号：128\*64 点阵（带背光）

电源标准：6VDC (1.5AA\*4)

电源扩展：JST 接口 2~3S 锂电

工作电流：80~120mA(与供电电压有关)

发射功率：小于 10dbm

低电压报警功能：有（低于 4.6V 后）

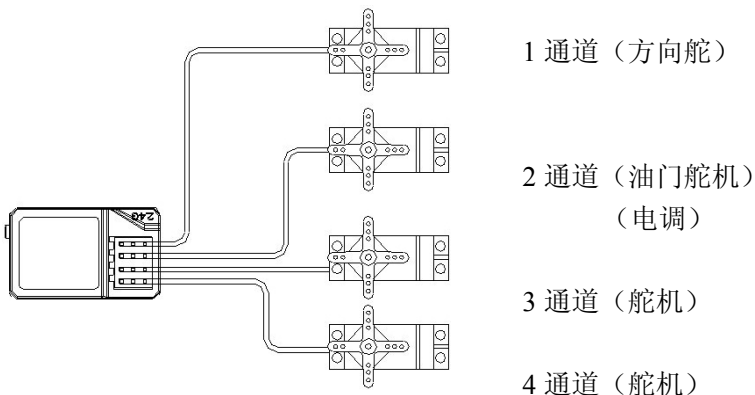
数据分辨率：2048 级

频率：2.4G ISM 波段

遥控范围：地面 260 米

## 接收设备安装和对频

接收设备的安装：（以某种车模为例）

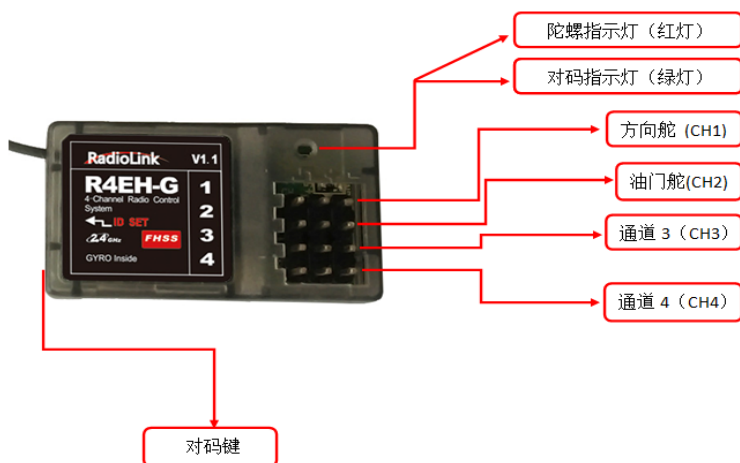


### 注意事项：

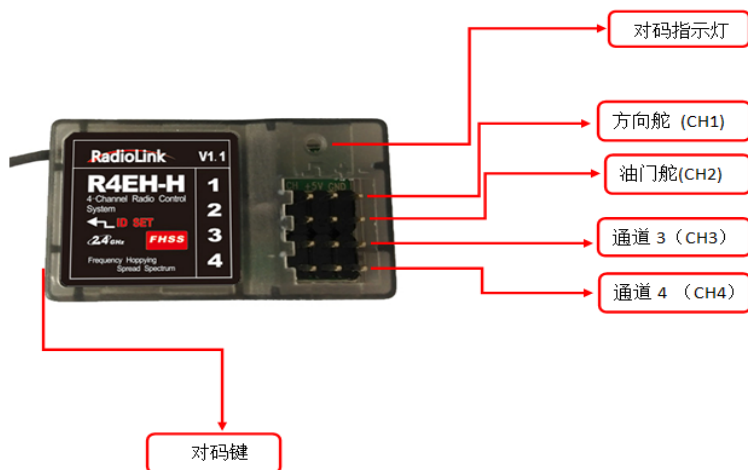
1. 确定电池，开关和伺服器等接插件正确的插入接收机对应的接口指针上；
2. 安装伺服器时，请勿与机体的任何一处有直接的接触，否则，机体的震动将会被传送到伺服，从而引起伺服舵机或损坏；

3. 在安装伺服器后，试着将每个伺服动作做到底，如果产生卡死或者不正常声音，一定要及时修正问题。因为即使没有对舵机造成损伤，也会使工作电流增大；
4. 不要截断或者捆绑接收机天线，并使其尽量不要靠近金属物和碳石墨制品；
5. 接收机包含精密电子元器件，应该用海绵等减震材料包住以防震动。

R4EH-G接收机各个通道接口示意图如下：



R4EH-H接收机各个通道接口示意图如下：



## 发射、接收对码方法：

1. 将发射机装好电池，并关闭电源开关；
2. 将接收机电源插入第二通道；
3. 打开发射机电源开关；
4. 用调笔抵住接收机的对频开关直到 LED 灯闪烁后放开；
5. LED 灯停止闪烁，常亮状态为对频成功。

## 集成陀螺仪接收机的使用方法：

R4EH-G内置陀螺仪，使用陀螺仪功能时，能提高车子在行驶过程中的稳定性，最大效果保障车子过弯的平稳。陀螺仪功能可自设为“开”或者“关”的状态。

### 指示灯说明：

- |           |        |
|-----------|--------|
| 1、常规接收机工作 | 绿色指示灯亮 |
| 2、陀螺仪功能工作 | 红色指示灯亮 |

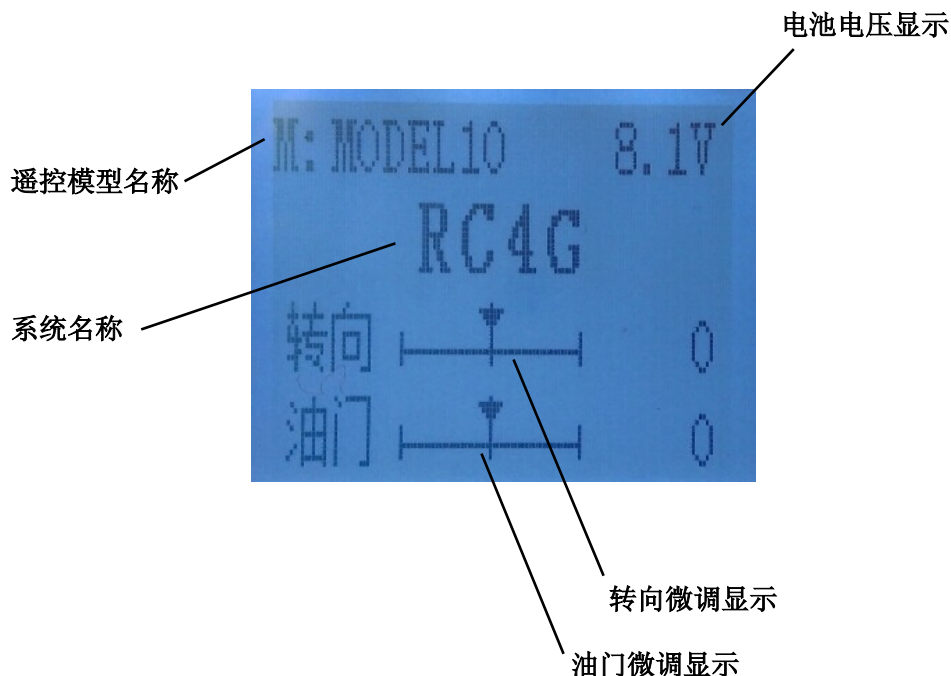
注意:RC4G出厂设置默认为陀螺仪开启状态。接收机R4EH-G上电时,接收机红灯闪烁，陀螺仪会进入自检状态。此时，请保持接收机处于平稳状态。

正常情况下，车的行驶方向包括前进和后退，陀螺仪只需且只能在车体前进时使能，所以陀螺仪只在前进或后退一个运动方向上有陀螺仪。注意：车用陀螺仪是有相位调节的，相位选择正确才能使陀螺仪起到校正作用。

## 陀螺仪功能设置：

1. 陀螺仪使用方法：短按对码键三次（间隔时间小于1秒），红色灯连闪烁三次，红灯变为恒亮，则显示为陀螺仪正常使用。
2. 陀螺仪感度：陀螺仪灵敏度默认为三通道，遥控时可用VR开关 实时调整，确保第三通道为VR控制（出厂默认），顺时针为灵敏度增加，逆时针为减弱。  
注意：设置陀螺仪时请确保其灵敏度不为零。
3. 陀螺仪前进及后退使用方法：当陀螺仪使用其功能时，扣动遥控器油门使车前行一下松开（确保车从前行状态回到停止），在不打方向条件下左右转动车体，若方向舵机不跟动，则当陀螺仪为后退有效，您只需短按对码键一次（小于1秒），红色灯连闪烁一次，陀螺仪使用此功能方向改变为前进有效。
4. 陀螺仪相位调节：在确保陀螺仪前进使能时，转动车体，观察陀螺仪是否在矫正车轮，向左转动车体时，车轮向右矫正，车体向右时车轮向左矫正。如车轮反向矫正，您只需短按对码键两次（两次间隔小于1秒），红色灯连闪烁两次，陀螺仪相位矫正完成。

### 电源开关打开时的初始屏幕显示



## LCD 显示屏幕

初次发射机打开时，LCD 显示器上会显电池电压、遥控系统名称，模型名称，转向微调，油门微调。

### 模型名称

RC4G/RC3S可存储十款模型的数据，当你打开发射器的时候就会在 LCD 屏显示，请在每次玩模型前确定屏幕上显示的是你想要的正确的模型样板序号。如果设置在不正确的模型样板下，一些控制可能被颠倒，甚至行程和微调都是错误的。

### 电池电压

除了模型的序号，LCD 荧屏也能显示发射器电池电压，当电压低于 4.6V 时，发射器会发出“滴滴。。。”低电压报警，直到发射机关闭为止。当你听到低电压警报后，你还有大约四分钟(甚至更少)的使用时间，在失控之前安全停下你的模型。在使用的时候，应该要杜绝发射器低于这个电压数值。

### 发射器功能菜单设定

当你想在发射器中浏览或者改变一个现有的设定，必须首先进入功能菜单模式。可设置功能菜单模式。可以设置语言选择，模型调用，单边舵量，舵机曲线舵机延迟，油门曲线，油门延迟，间歇刹车，油门加速度，空档速度，中点微调，舵机相位，舵量设置，刹车量设定，混合控制，辅助通道设定，名字设定、恢复出厂设置。

**注意：**发射器的各项功能是按次序显示的，在建立你的模型数据之前请读懂所有程序设定命令。

## 语言选择

为方便国内外玩家设置个性化功能，RC4G/RC3S设有中英文菜单模式。

(出厂默认英文菜单)

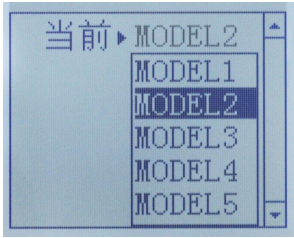
1. 进入到功能菜单（同时按住“Exit”和“Enter”键一秒钟），语言选择界面被选中。
2. 按动“Enter”键，进入语言选择界面。
3. 使用“Dec(-)”或“Inc(+)”来选择“中文”或“English”，选中的语言有黑色底纹。
4. 按动“Enter”键，语言被选中，并自动返回到初始界面。



# 模型调用

RC4G/RC3S遥控器可以记忆 10 台模型数据资料。使用此功能可以激活一个新的模型。

- 1. 进入到功能菜单（同时按住“Exit”和“Enter”键一秒钟），按动“Inc(+)”一次，模型调用界面被选中。
- 2. 按动“Enter”键，当前模型号开始闪烁。
- 3. 使用“Dec(-)”或“Inc(+)”来激活其他模型号，选中的模型号开始闪烁。
- 4. 按动“Enter”键，选中的模型号停止闪烁，模型号被选中。
- 5. 按动两次“Exit”键，返回初始界面。

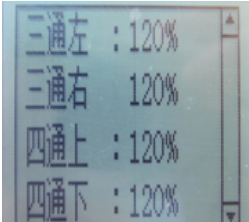


# 单边舵量

当进行左右方向的轮盘角度调节时使用此功能，在连接时进行节气阀、刹车量调节和 3 通道伺服上下发操作量调节，用来改变转向舵机的动作量。  
当转弯半径与机车正常状态有偏差时，应左右调节，最大限度地纠正操纵盘角度。

可设置项目(通道和方向)

|     |     |
|-----|-----|
| 舵机左 | 三通左 |
| 舵机右 | 三通右 |
| 油门量 | 四通上 |
| 刹车量 | 四通下 |



这些可设置的通道动作量

初始值：120

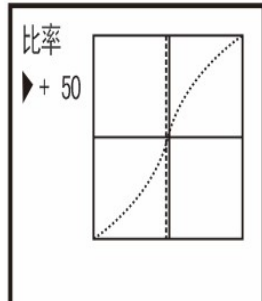
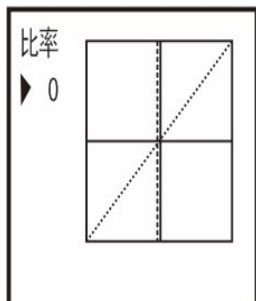
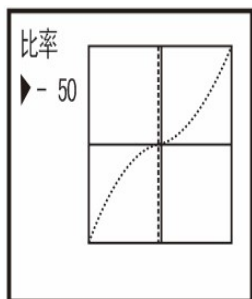
范围：0-120%

- 1. 进入到功能菜单（同时按住“Exit”和“Enter”键一秒钟），按动“Inc(+)”键两次选择单边舵量功能。
- 2. 按动“Enter”键进入到单边舵量功能界面，用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来选择要修改项目；然后按“Enter”键，所选项目的初始值将会闪烁，接下来用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来调整该项目值。  
(备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“120”)
- 3. 按动“Enter”键，调整值停止闪烁，所选设置项目值被设定。
- 4. 按动两次“Exit”键，返回初始界面。

## 舵机曲线

此功能用于调整舵机在中立位置时左右转向的灵敏度。对于舵机最大行程量没有影响。

调整方向轮中立点及两端动作灵敏度，使其动作变化灵敏或迟钝。



左 比率：0 ~ -100 右    左    比率：0    右    左 比率：0 ~ +100 右

0~-100      中立点附近动作灵敏度低，两端动作灵敏度高。

0            中立点附近和两端动作灵敏度一致。

0~+100      中立点附近动作灵敏度高，两端灵敏度低。

### 舵机曲线调整

1. 进入到功能菜单（同时按住“Exit”和“Enter”键一秒钟），按动“Inc(+)”键三次选择舵机曲线功能。
2. 按“Enter”键进入到舵机曲线功能界面，再按一次“Enter”键比率初始值将会闪烁，接下来用“Dec(-)”或“Inc(+)”键调整比率值，图形中的比率曲线也会相应改变。  
(备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”)
3. 按“Enter”键，调整比率值停止闪烁，比率值设定完成。
4. 按动两次“Exit”键，返回初始界面。

## 舵机延迟

快速操控将会导致车体瞬间性的失控或者出现打滑的危险。舵机延迟功能可有效预防这些现象的发生。

设置项目

转向: 转换方向

回中: 返回原方向

分别调整转向与回中的动作速度。

范围: 0~100%(任意方向)

位于 100%的时候, 没有延迟



### 设置方法

1. 进入到功能菜单（同时按住“Exit”和“Enter”键一秒钟），按动“Inc(+)”键四次选择舵机延迟功能。
2. 按“Enter”键进入到舵机延迟功能界面，用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来选择所要修改项目，然后按“Enter”键，所选项目初始值将会闪烁。
3. 用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来调整所选项目值。  
(备注: 在调整数值的界面下,同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“100”)
4. 按“Enter”键, 所选设置项目的调整值将停止闪烁, 设定完成。
5. 按动两次“Exit”键, 返回初始界面。

## 油门曲线

油门系统: 此功能使得油门加速及刹车指向伺服的运行会更加灵敏或者平缓。对伺服的最大行程量没有影响。

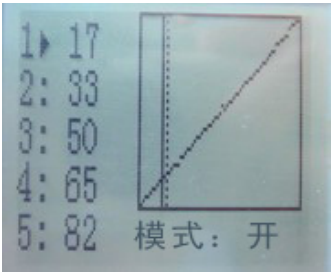
油门曲线可分为五点油门曲线调节, 油门单点曲线调节, 指数曲线调节, 刹车指数曲线调节。

对于抬高点来说，也可选择（指数曲线/单点曲线/五点曲线）中的其中一种曲线。

油门曲线调整

五点油门曲线调整方法

|         |                 |
|---------|-----------------|
| 设置项目    | 调整范围            |
| 曲线点 1-5 | 曲线点 1-5:0 ~ 100 |



进入到功能菜单，按“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择油门曲线功能，然后选择”1.油门五点曲线”

曲线点调节（选择曲线点 1-5）

（1）按“Enter”键，当前曲线点值将开始闪烁，然后使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来调整起点值。

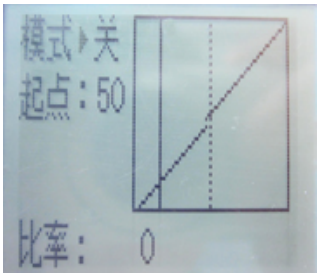
(备注: 在调整数值的界面下,同时按住“Dec(-)” 和 “Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“50”)

（2）按“Enter”键，调整起点值停止闪烁，设定完成。

（3）按动两次“Exit”键，返回初始界面。

油门单点曲线调整方法

|             |                    |
|-------------|--------------------|
| 设置项目        | 调整范围               |
| 模式: 开/关     | 模式: 开~关            |
| 起点: 曲线切换点   | 比率:-100 ~ 0 ~ +100 |
| 比率: 起点后曲线比率 | 起点:20 ~ 80%        |

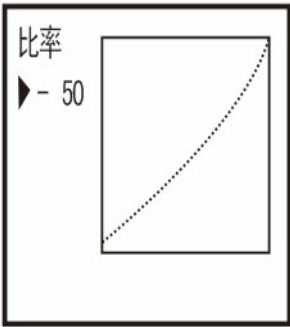


设置方法：

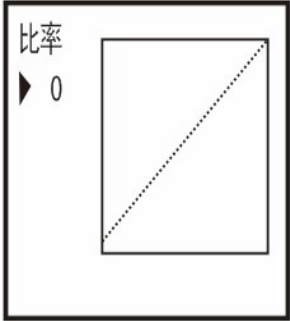
1. 进入到功能菜单，按“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择油门曲线功能。
- 2.选择进入到油门单点曲线功能界面，要想油门单点曲线起作用，请将“模式”设置为“开”（设置为“关”单点曲线不生效）。  
起点设置：调整起点值可设置油门曲线单点的位置。  
比率：比率值为点两端的油门斜率。  
通过调整起点和比率可以观察到油门曲线图的变化，选择最适合您的设置。

指数曲线调整方法

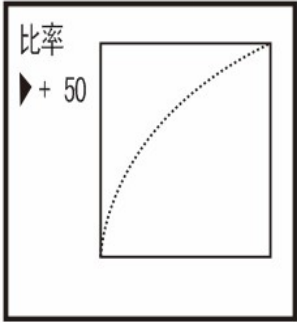
设置项目            调整区间  
模式：开/关        比率:-100 ~ 0 ~ +100



加速平缓



加速均匀



加速灵敏

- 1. 进入到功能菜单，按“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择油门曲线功能，再选择进入油门指数曲线功能界面。
- 2. 要想油门指数曲线起作用，请将“模式”设置为“开”（设置为“关”单点曲线不生效）。调整曲线的比率，比率为 0 的时候显示为一条直线。可以通过观察曲线图查看调整的效果，调整过程中可以扳动油门观察所调整的比率对应的油门变化的情况，选择最适合您的设置。

建议：当路面打滑，车轮抓地力度不够时，将曲线设置在“0 ~ -100”

刹车指数曲线调节

比率调节范围: -100 ~ 0 ~ +100

|          |      |
|----------|------|
| 0 ~ -100 | 刹车平缓 |
| 0        | 刹车均匀 |
| 0 ~ +100 | 刹车灵敏 |

- 1. 进入到功能菜单，按“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择油门曲线功能，再选择进入刹车指数曲线功能界面。
- 2. 比率调节：当比率值为 0 时，曲线显示为一条直线，（可以通过观察曲线图查看调整的效果，调整过程中可以扳动油门观察所调整的比率对应的油门变化的情况，选择最适合您的设置。  
（备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”）
- 3. 按动两次“Exit”键，返回初始界面。

# 油门延迟

## 油门伺服延迟

在光滑路面上突然剧烈操作油门扳机启动，会引起轮子打滑而无法顺利完成加速动作。设置油门速度功能可以简单完成加速动作而不使车轮打滑，也可减少电池内存的耗费同时使启动更加自然。

油门伺服启动延迟的情况下，即使油门扳机在不必要的情况下启动，也不至于使车轮打滑转向。此延迟功能在油门扳机返回且刹车启动的时候不被执行。

有“关闭”、“速度 1”和“速度 2”供选择。“关闭”表示关闭油门延迟功能。

### “速度 1”调节方法

| 设置项目       | 调节区间            |
|------------|-----------------|
| 模式: 速度类型选择 | 1~100 (任意方向)    |
| 全部: 速度调节   | 位于 100%的时候，没有延迟 |

1. 进入到功能菜单，按“Dec(-)”或“Inc(+)”键来选择油门延迟功能。
2. 按“Enter”键进入到油门延迟功能界面。
3. 如果初始“模式”设置项目是“速度 1”，用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来选择“全部”设定项目，然后按“Enter”键，初始值将闪烁，然后使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来调节油门前进的全部区间的延迟。(如果初始“模式”设置项目是“速度 2”或“关闭”，用“Dec(-)”或“Inc(+)”键首先将选择光标移至“模式”项目，然后按 Enter 键，“模式”项目下的“速度 2”或“关闭”将闪烁，之后按“Dec(-)”或“Inc(+)”键，待闪烁的“速度 2”或“关闭”变成“速度 1”，按动“Enter”键，“速度 1”停止闪烁，现在“速度 1”已被选定)

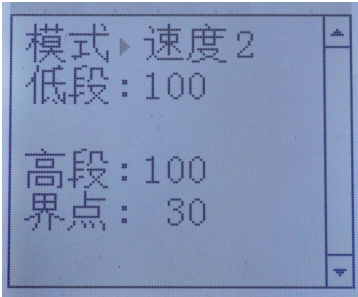
(备注: 在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“100”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

4. 按动两次“Exit”键，返回初始界面。

### “速度 2”调节方法

| 设置项目        | 调节区间         |
|-------------|--------------|
| 模式: 速度类型选择  | 调节区间         |
| 低段: 低区间速度调节 | 低段:1~100     |
| 高段: 高区间速度调节 | 高段:1~100     |
| 界点: 低和中速切换点 | 位于 100%时，无延迟 |



1. 进入到功能菜单，按“Dec(-)”或“Inc(+)”键来选择油门延迟功能。
2. 按“Enter”键进入到油门延迟功能界面。
3. 如果初始“模式”设置项目是“速度 2”，用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来选择“低段”或者“高段”延迟调整，或者选择“界点”速度切换点调整。  
（如果初始“模式”设置项目是“速度 1”或“关闭”，用“Dec(-)”或“Inc(+)”键首先将选择光标移至“模式”设置项目，然后按 Enter 键，“模式”设置项目下的“速度 2”或“关闭”将闪烁，之后按“Dec(-)”或“Inc(+)”键，待闪烁的“速度 1”或“关闭”变成“速度 2”，按动“Enter”键，“速度 2”停止闪烁，现在“速度 2”已被选定）
4. 然后按动“Enter”键来确认已选“低段”或“高段”或“界点”设置项目，所选设置项目值将闪烁，之后使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来调整值的大小。  
（备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值（“高段”和“低段”的初始值为“100”，“界点”的初始值为“30”））  
按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。
5. 按动两次“Exit”键，返回初始界面。

## 间歇刹车

### 间歇刹车

利用点刹的拉与放，以防止轮胎在执行刹车时完全被死锁，导致失去有效控制行走的能力。  
使用间歇刹车功能可以使失控的延续减少并使角度平缓过渡。

### 操作

- 刹车时，制动器伺服将会间歇性暂停。这与驾驶真车使用刹车取得效果一样。
- 刹车弹回、暂停（圆周）和刹车（任务）可以被调节。
- 间歇刹车功能覆盖的区域可以根据方向盘操作来设置。（混合功能）

### 设置项目

模式：刹车模式开关

行程：刹车返回量

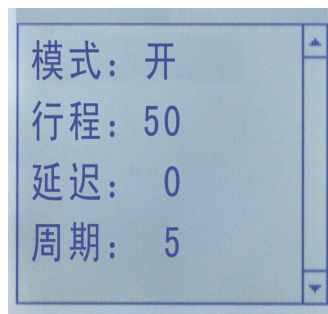
延迟：延迟量

周期：暂停速度

起点：扳机点

比率：周期任务比率

舵量：混合操控





- 行程：刹车返回量 解除刹车动作时，所对应舵机位置返回比例。当设置到 0%，间歇刹车功能不启动，即为 普通刹车 ；设置到 50%，伺服返回到 ，为扳机运动量的二分之一；当设置为 100%时，伺服返回到中间位置。
- 延迟：延迟量。设置从刹车启动到间歇刹车启动的延迟。当设置为 0%，间歇刹车功能立即激活；50%时，间歇刹车功能延迟大约 0.7 秒钟启动。100%时，间歇刹车功能延迟 1.4 秒钟启动。
- 周期：暂停速度 设置暂停速度（循环）刹车与解决刹车一个周期所需要的时间。
- 起点：扳机点 间歇刹车开始动作的扳机点位置。
- 比率：周期任务比率 设置暂停运行是刹车启动的时间和刹车释放的时间。比率可设定为 3 到 0 到负 3，七步完成。
- 舵量：混合操控根据操作盘区间设置间歇刹车功能的开关。

间歇刹车功能调整

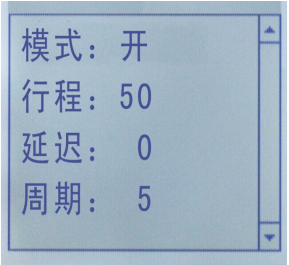
进入到功能菜单，按“Dec(-)”或“Inc(+)”键来选择间歇刹车功能，然后按“Enter”键进入到间歇刹车功能界面

1. 刹车返回量调整

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“行程”设置项目，然后按“Enter”键，“行程”初始值将开始闪烁。之后用“Dec(-)” or “Inc(+)”键进行弹回量调整。

(备注: 在调整数值的界面下,同时按住“Dec(-)” 和 “Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“50”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。



"0": 间歇刹车功能不启动

"50": 伺服返回到刹车操作量的 50%位置

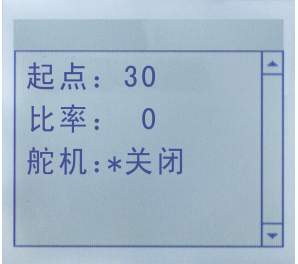
"100":伺服返回到中立位置

刹车弹回量 (“行程”)

0 ~ 50 ~ 100

初始值; 50

-刹车反弹量受刹车方的 EXP 比率影响。





## 2. 延迟量设置

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“延迟”设置项目，然后按“Enter”键，“延迟”初始值将开始闪烁。之后用“Dec(-)” or “Inc(+)”键进行延迟量调整。

(备注: 在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)” 和 “Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

"0": 间歇刹车功能立即激活

"50": 间歇刹车功能延迟大约 0.7 秒钟启动

"100": 间歇刹车功能延迟 1.4 秒钟启动

延迟量 (“延迟”)

0 ~ 100

初始值; 0

## 3. 周期调整

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“周期”设置项目，然后按“Enter”键，“频率”初始值将开始闪烁。之后用“Dec(-)” or “Inc(+)”键进行间歇速度调整。

(备注: 在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)” 和 “Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“5”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

- 设置值越小，间歇速度越短。

暂停速度 (“周期”)

1 ~ 30

初始值; 10

## 4. 扳机点设置

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“起点”设置项目，然后按“Enter”键，“起点”初始值将开始闪烁。之后用“Dec(-)” or “Inc(+)”键进行扳机点调整。

(备注: 在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)” 和 “Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“30”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

- 在间歇刹车功能启动时设置制动器扳机的位置。数字以百分比形式显示，刹车到底的位置为 100。

扳机点 (“起点”)

0 ~ 100

初始值; 30

5. 周期任务比率设置

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“比率”设置项目，然后按“Enter”键，“比率”初始值将开始闪烁。之后用“Dec(-)” or “Inc(+)”键进行周期任务比率调整。

(备注: 在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)” 和 “Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

-3: 刹车启动时间为最短，刹车锁定困难。

+3: 刹车启动时间为最长，刹车锁定容易。

注: 设置为负，为松; 设置为正，为紧。

周期任务比率 (“比率”)

-3 ~ 0 ~ +3

初始值; 0

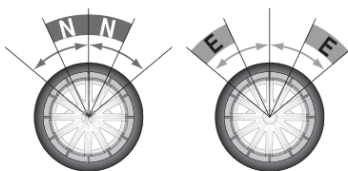
6. 混合操控设置

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“舵量”设置项目，然后按“Enter”键，“舵量”初始值将开始闪烁。之后用“Dec(-)” or “Inc(+)”键进行混合操控范围调整。

(备注: 在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)” 和 “Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“OFF”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

-在间歇刹车功能运行的情况下设置范围区间，与操纵盘运行有关。



Steering operation

混合操控 (“舵量”)

\* 关闭, N10 ~ N100, E10 ~ E100

初始值：\*关闭

当混合操控功能已被设定，操纵盘运行进入到设置区域，\*将被显示在数字前端。  
当混控功能关闭后，间歇刹车功能可以在整个操纵盘区域内运行。

7. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 油门加速度

分别调整油门加速及刹车中点附近产生的瞬间动作量。

最大的速度下，伺服将跳至输入位置。不像指数那样调节油门曲线运动，油门提速仅仅“跳”离中心位置并且离开之前的回应线性。使用油门加速度可以明显提高前进和刹车的反应速度。

设置项目

前进：前进加速量

刹车：后退加速量

前进加速量(“前进”)

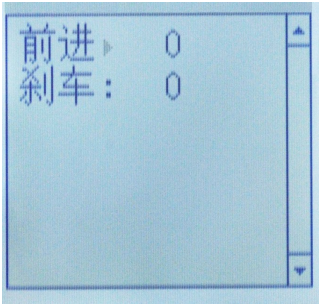
0~100

初始值: 0

后退加速量(“刹车”)

0~100

初始值: 0



### 油门加速度调整

进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“油门加速度”设置项目，然后按“Enter”键进入到“油门加速度”功能界面。

1. 前进加速量调节:

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“前进”项目，按“Enter”键确认，“前进”初始值将开始闪烁，然后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键进行加速量调整。

(备注: 在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

"0": 代表没有加速

"100": 代表最大加速量。接近于操作角度向前的 1/2。

## 2. 后退加速度调节

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“刹车”项目，按“Enter”键确认，“刹车”初始值将开始闪烁，然后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键进行加速度调整。

(备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

"0": 代表没有加速。

"100": 表最大加速度。油门后退最大角度。

3. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 空档速度

### 引擎启动时空档速度

使用此功能改善引擎启动性能，通过在汽车引擎启动时提高空档速度实现。

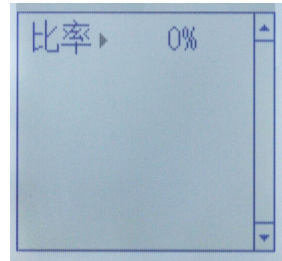
空档速度比率（“比率”）

D50% ~ D1%, 0%, U1% ~ U50%

初始值: 0%

"D": 后退方

"U": 前进方



1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“空档速度”设置项目。

2. 按“Enter”键进入到“空档速度”功能界面。

3. 再次按“Enter”键，“比率”初始值将开始闪烁，然后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键调整速度值。

(备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0%”)

按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。

4. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 中点微调

### 伺服器中心位置微调

使用此功能可以分别为油门，方向，通道三和通道四的中立点动作量做补偿。

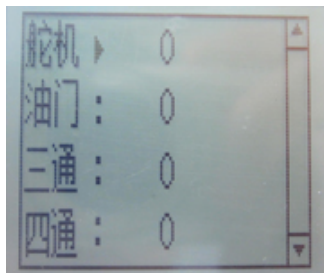
#### 通道

舵机:舵机通道

油门:油门通道

三通:第三通道

四通:第四通道



#### 微调

舵机:L100~R100

油门:B100~F100

三通:-100~+100

四通:-100~+100

初始值 : 0

1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“中点微调”设置项目。
2. 按“Enter”键进入到“中点微调”功能界面。
3. 使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“舵机”通道，然后按“Enter”键，“舵机”初始值将开始闪烁，之后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键调整中心。  
(备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”)
4. 按“Enter”键，调整值停止闪烁，当前“舵机”中心已被设定。
5. “油门”通道和“三通”通道也可以用同样方法设置。
6. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 舵机相位

该功能用来改变发射机操控的舵机、油门、第三通道和第四通道的舵机动作方向。

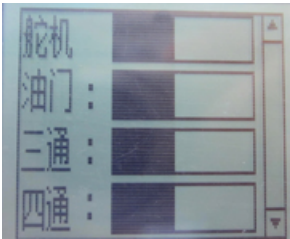
通道

舵机:舵机通道

油门:油门通道

三通:第三通道

四通:第四通道



1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“舵机相位”设置项目。
2. 按“Enter”键进入到“舵机相位”功能界面。
3. 使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“舵机”通道，然后按“Enter”键，标识“►”将开始闪烁。
4. 按“Enter”键，标识“►”停止闪烁，之后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来选择舵机动作相反方向。
5. “油门”通道和“三通”“四通”通道也可以用同样方法设置。
6. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 舵量设置

舵量设置

操纵盘左右运行可被同时调节。当最小设置为0，此时该通道无动作，最大设置为100，满行程。

设置项目

舵机

比率

油门

比率

舵机比率

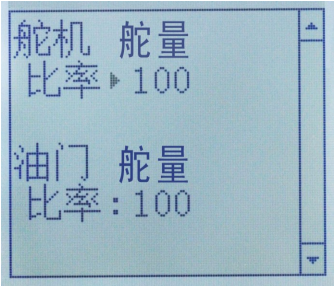
0~100%

初始值:100

油门比率

0~100%

初始值: 100



1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“舵量设置”设置项目。
2. 按“Enter”键进入到“舵量设置”功能界面。
3. 使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“舵机比率”，然后按“Enter”键，“舵机比率”初始值将开始闪烁，之后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键调整比率值。  
(备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“100”)
4. 按“Enter”键，调整值停止闪烁，“舵机比率”值已被设定。
5. “油门比率”也可以用同样方法设置。
6. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 刹车量设定

在刹车效果较强的情况下此功能可用来降低设置值；在刹车功能弱的情况下增加设置值。此功能方便调节油门刹车的行程。

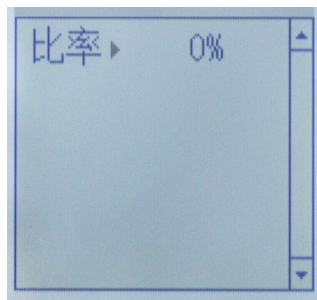
设置项目

比率:刹车量

刹车量 (“比率”)

0~100%

初始值: 100%



1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“刹车量设定”设置项目。
  2. 按“Enter”键进入到“刹车量设定”功能界面。
  3. 按“Enter”键，“比率”初始值将开始闪烁，之后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键调整比率值。  
(备注：在调整数值的界面下，同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“100%”)
- 按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成。
4. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 混合控制

这些功能可以实现在舵机通道、油门通道和第三通道之间的功能混合。  
任意混控各个通道的动作。

设置项目

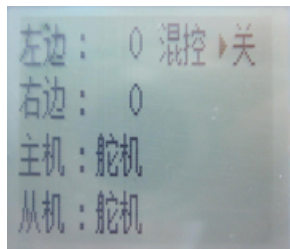
左边:混控比率 (左边)

右边:混控比率 (右边)

主机:主通道

从机:从通道

混控:混合模式



进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“混合控制”设置项目，按“Enter”键进入到“混合控制”功能界面。

### 1.(主通道)

通道选择 (“主机”)

舵机, 油门, 三通, 四通

初始通道: 舵机

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“主机”设置项目，然后按“Enter”键，初始通道将开始闪烁，之后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择需要调整的主通道，按“Enter”键，选定的主通道将停止闪烁。

### 2.(从通道)

通道选择 (“从机”)

舵机, 油门, 三通, 四通

初始通道:舵机

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“从机”设置项目，然后按“Enter”键，初始通道将开始闪烁，之后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择需要调整的从通道，按“Enter”键，选定的从通道将停止闪烁。



### 3. (向左、向前或向上混合量调整)

混合量

-100~0~+100

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择"左边", "前进", 或 "往上"设置项目 (不同的主通道对应不同的设置项目, 舵机: "左边"; 油门: "前进"; 三通: "往上"), 然后按“Enter”键, 设置项目"左边", "前进", 或 "往上"的初始值将开始闪烁, 之后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键调整向左、向前或向上混合量。

(备注: 在调整数值的界面下, 同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”)

按“Enter”键, 调整值停止闪烁, 设定完成。

### 4. (向右、向后或向下混合量调整)

混合量

-100~0~+100

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择"右边", "刹车", 或"往下"设置项目 (不同的主通道对应不同的设置项目, 舵机: "右边"; 油门: "刹车"; 三通: "往下"), 然后按“Enter”键, 设置项目"右边", "刹车", 或"往下"的初始值将开始闪烁, 之后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键调整向右、向后、向下方混合量。

(备注: 在调整数值的界面下, 同时按住“Dec(-)”和“Inc(+)”键一秒钟可返回到初始值“0”)

按“Enter”键, 调整值停止闪烁, 设定完成。

### 5. (混合模式安设置)

混合模式 (“混控”)

关闭, 打开

初始状态: 关闭

使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择"混控"设置项目, 然后按“Enter”键, 初始模式"关闭"将开始闪烁, 用“Dec(-)”或“Inc(+)”键切换“关闭”到“打开”, 按动“Enter”键, 闪烁的“打开”停止闪烁。

"关闭":混控功能关闭

"打开":混控功能打开

### 6. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 辅助通道

辅助通道有两个，第三通道和第四通道，可以设定三通和四通同时为电位器，或者开关通道。”（第四通道开关可以自设“自锁”和“点动”）

设置项目

模式：第三通道“三通开关”或“电位器”

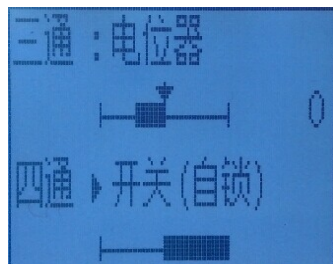
第四通道“四通开关”或“电位器”

三通：辅助通道

三通位置（“位置”）

四通：辅助通道

初始值：0



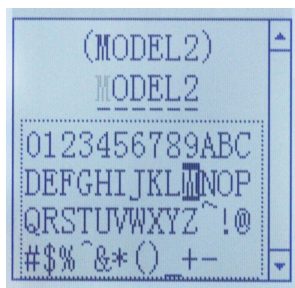
1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“辅助通道”设置项目。
2. 按“Enter”键进入到“辅助通道”功能界面。
3. 用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“三通，四通”设置项目。  
用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“三通”设置项目，按“Enter”键，选择值开始闪烁，然后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择开关或者电位器。  
按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成
4. 用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“四通”设置项目，按“Enter”键，“开关”开始闪烁，然后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择开关或者电位器。  
按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成后，双击“Exit”键返回起始界面。

## 名字设定

RC4G/RC3S存有5种模型数据，其中每一种模型的名字可以按使用者的需要重新单独命名

出厂默认名字: MODEL5

1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“名字设定”设置项目。
2. 按“Enter”键进入到功能界面，当前名字的第一位字符闪烁，说明可以进行第一位字符的设定。
3. 屏幕的下方列出常用的字母、数字、符号，用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择，在选定第一位的符号后按下“Enter”键进入下一位的设定。
4. 在完成名字的设定后，所有字符停止闪烁，系统会自动保存新的命名。
5. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。（新设定模型名会显示在起始界面）



## 低压报警

为了防止你的锂电池或者其他种类的电池过放电而损伤电池，可以在“低压报警”功能界面里设置遥控器报警电压值，当电池低于这个电压的时候会发出“滴滴滴”的报警声。由于锂电，镍氢，镍镉可使用电压范围不同，可在系统中设定电压值。

1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“低压报警”设置项目。
2. 按“Enter”键进入到“低压报警”功能界面

有三种默认选择，锂电池 2S 和 3S 遥控器有默认的报警电压分别为 7.2V 和 10.8V，4 节镍氢或镍镉电池默认为 4.6V。如果这些默认设置都不适合你使用的电池，可以在“自定义”项里设置合适的报警电压，以防电池过放电。自定义电压的范围值是 4.6V~12.0V。

请不要在遥控器上使用电压超过 15V 的电池，以免损坏遥控器。



行驶时，如果电池用尽，会发生车体失控。因此当警报声响起，

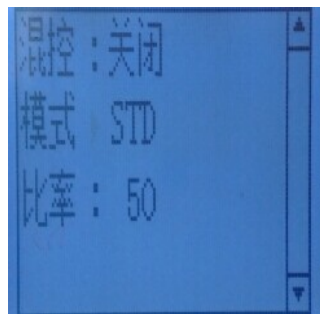
**请立即停止行驶，将车收回。**

## 陀螺感度

此功能可将陀螺感度与第三通道VR开关的混控功能设置为开启或关闭。如混控关闭，陀螺仪功能失效；混控开启下，可通过模式选择“STD”或“CH3”设置调整陀螺感度方式，“STD”通过屏幕设置，“CH3”通过辅助通道中设定的VR电位器或开关设置，默认第3通道为VR开关。

在普通模式 (STD) 下，陀螺感度比率调节范围：0-100

1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“陀螺感度”设置项目。
2. 按“Enter”键进入到“陀螺感度”功能界面
3. 用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择要修改的项目。用 Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“混控”设置项目，按“Enter”键，初始值开始闪烁，然后用“Dec(-)”或“Inc(+)”键来调整该项目值。
4. 按“Enter”键，调整值停止闪烁，设定完成
5. “模式”和“比率”也可以用同样的方法来设置
- 6 按动两次"Exit"键返回起始界面。



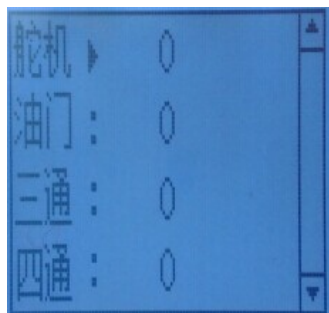
**提示：此“陀螺感度”功能仅RC4G可用，不适用于RC3S**

# 失控保护

使用此功能可自设舵机、油门、三通、四通失控保护的数值。

## 设置项目

舵机  
油门  
三通  
四通



## 可调数值

舵机:L100~R100  
油门:B100~F100  
三通:-100~+100  
四通:-100~+100  
初始值 : 0

1. 进入到功能菜单，使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“失控保护”设置项目。
2. 按“Enter”键进入到“失控保护”功能界面。
3. 使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“舵机”通道，然后按“Enter”键，“舵机”初始值将开始闪烁，通过转动手轮来调整数值。
4. 按“Enter”键，调整值停止闪烁，当前“舵机”数值已被设定。
5. “油门”通道通过扳动油门扳机来调整数值；  
“三通”通道通过旋钮开关来调整数值；  
“四通”通道通过按键开关来调整数值。
6. 设置结束后双击“Exit”键返回起始界面。

## 恢复出厂设置

任一存储的模型的所有数据都可被重新设置回初始出厂默认值,这个功能经常被用在“重新开始”和输入新的模型数据前清理以前保存的数据。

1. 进入到功能菜单,使用“Dec(-)”或“Inc(+)”键选择“恢复出厂设置”设置项目。

2. 按“Enter”键进入到“恢复出厂设置”功能界面,字符“是”将闪烁。

确定要恢复出厂设置

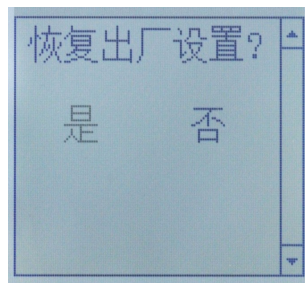
按动“Enter”键,字符“是”停止闪烁并返回到初始界面。

现在模型数据已被重新设置成出厂默认值。

取消恢复出厂设置

按动“Dec(-)”或“Inc(+)”键,字符“是”停止闪烁,字符“否”开始闪烁,按动“Enter”键,字符“否”停止闪烁,双击“Exit”键返回起始界面。

或按动“Exit”键两次直接退出恢复出厂设置。



**警告:** 重置当前模型存储将永久删除这个模型的所有信息,数据将不能恢复,不要轻意执行重置功能,除非你确定要清除那个模型数据并从头开始。

**再次感谢您使用我公司的产品,并希望它能给您带来快乐!**