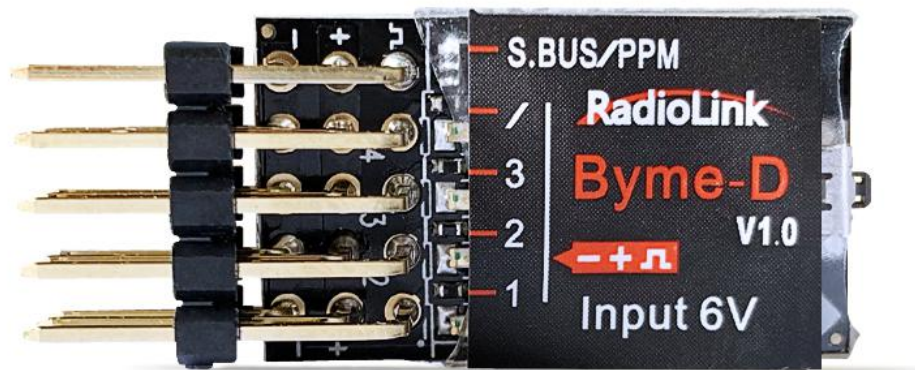


Byme-D

使用说明书

V1.0



目录

使用须知	3
Byme-D 介绍	4
技术参数	5
安装教程	5
遥控器设置	6
上电校准	7
姿态校准	7
舵机相位	8
飞行模式说明	9
自稳模式	9
增稳模式	10
手动模式	11
电机安全锁	11
关于陀螺感度	12

使用须知

1. **禁止**在雨雪天气使用，这样的天气环境会对遥控设备产生干扰，从而导致失控而产生意外！

2. **禁止**在人群密集区及国家法规禁止的场所内使用此设备！

3. **请勿**让儿童接触本产品，本产品并非玩具，不适合未满 14 岁的人士使用。
在有儿童出现的场景操作时请务必特别小心注意。

4. 安装和调试过程中**请勿**给飞机安装浆叶。

非常感谢您使用乐迪 Byme-D 固定翼增稳飞控。错误的使用可能造成人身伤害和设备损坏。请在使用设备前仔细阅读说明书，严格遵守规定的操作程序。我们不承担因使用本产品而引起的任何责任，包括但不限于对附带损失或间接损失的赔偿责任；同时我们不承担因擅自对产品进行修改所引起的任何责任。

您在阅读本说明时，如遇到困难可以致电我们售后（0755-88361717）或者登陆我司官网 www.radiolink.com，也可以加入乐迪官方群或关注乐迪微信公众平台查看相关问答。或将问题发至邮箱 after_service@radiolink.com.cn



乐迪微信公众平台



乐迪官方群 4 群

温馨提示：本产品并非玩具，不适合未满14岁的人士使用。请勿让儿童接触本产品，在有儿童出现的场景操作时请务必特别小心注意。

Byme-D 介绍



本飞控适用于三角翼、纸飞机、SU27、F22 等升降副翼混控机型(见下图)。支持自稳、增稳、手动 3 种飞行模式。支持 S.BUS 或 PPM 信号的接收机。



技术参数

尺寸：35.5*15.5*10.5mm

重量：4.5g（含连接线）

通道数：3 通道

内置传感器：3 轴陀螺仪，3 轴加速度传感器

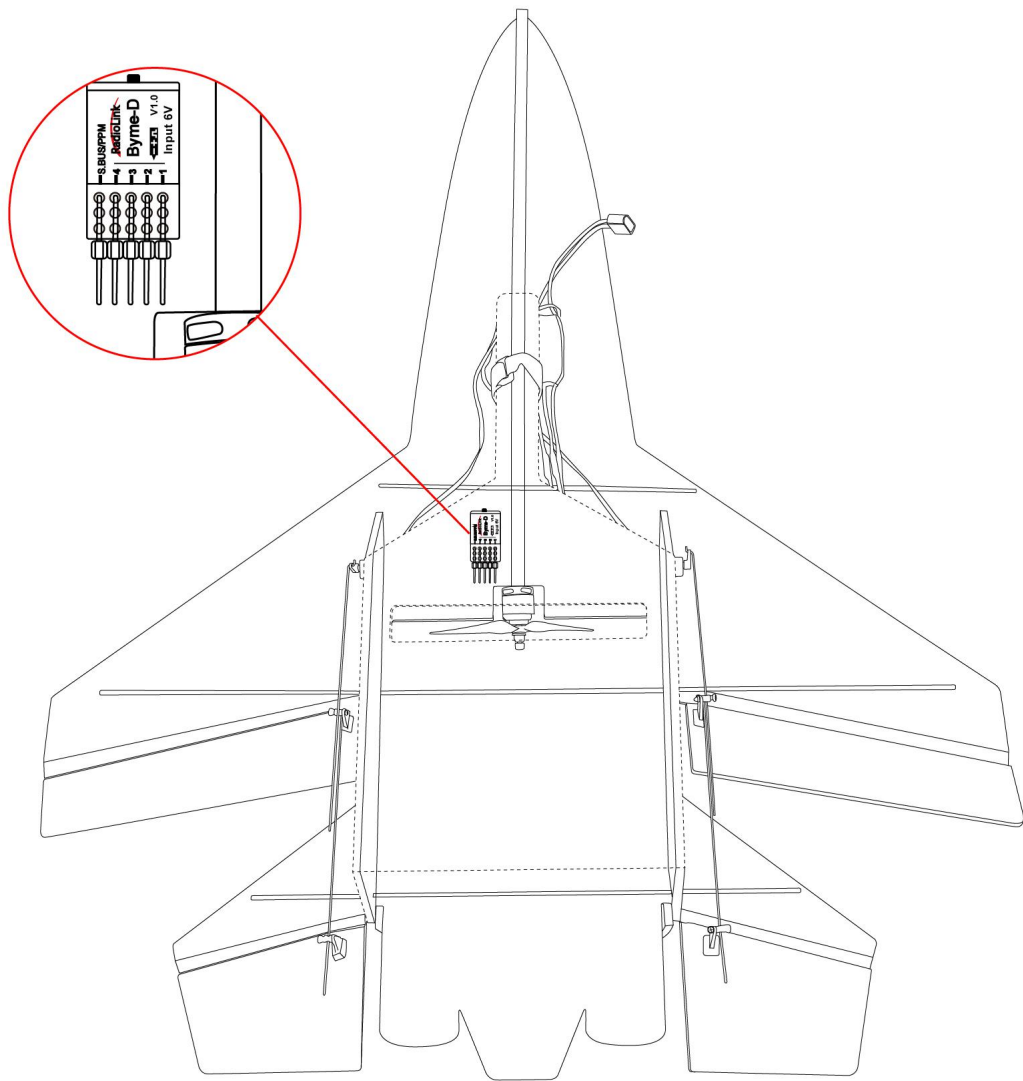
支持信号：SBUS/PPM

输入电压：5-6V

工作电流：25±2mA

安装教程

请确保（Byme-D）飞控的舵机相位键指向机头方向，飞控带插针一端指向机尾。飞控正面朝上或者朝下皆可，用 3M 胶将飞控牢固贴在机身上，建议将飞控安装在（飞机的）重心附近。将舵机线和电机线接在飞控对应的插针上。安装位置如下图所示。（注意：请一定按照小图所示安装。飞控安装方向和位置错误会导致飞控修正不准确，飞行难以达到最佳效果）。



遥控器设置

1. Byme-D 由遥控器上的 5 通道（三段开关）来切换 3 种不同的飞行模式，通道 7 用于飞机解锁。所以必须使用 7 通以上遥控器。
2. 使用 Byme-D, 遥控器不能设置任何混控。因为飞控会根据飞机的飞行模式自动混控。如果遥控器再设置混控，会和飞控有冲突，影响飞行。
3. 遥控器相位设置：

三通道：油门 -- 反相

其余通道：正相

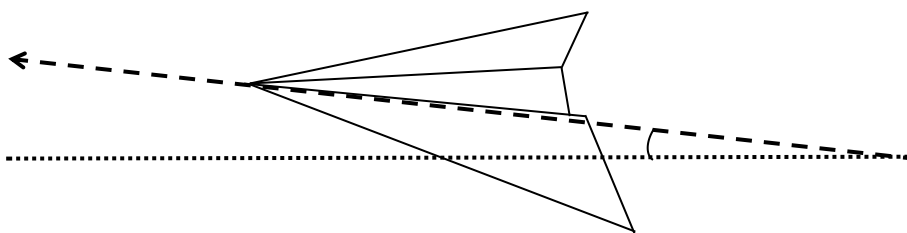
上电校准

飞控上电之后，会进行陀螺仪校准（绿灯闪烁），此时请保持飞机静止，绿灯变为常亮代表飞控自检完成。

姿态校准

飞控需要进行姿态校准，或称水平校准，确定飞机的平衡姿态。

校准时，建议以一个机头稍稍上仰的角度进行校准，这样有利于平衡时保持高度。



姿态校准动作：遥控器摇杆外八字，保持三秒以上，绿灯闪一下表示完成。



注意：当按照以上设置使用外八姿势不能进行姿态校准的时候，请前往遥控器

设置通道相位。三通油门仍旧保持反向，其他通道请分别尝试以下 3 种组合进行外八姿势校准：

组合 1：通道 1 正相，通道 2 反相

组合 2：通道 1 反相，通道 2 正相

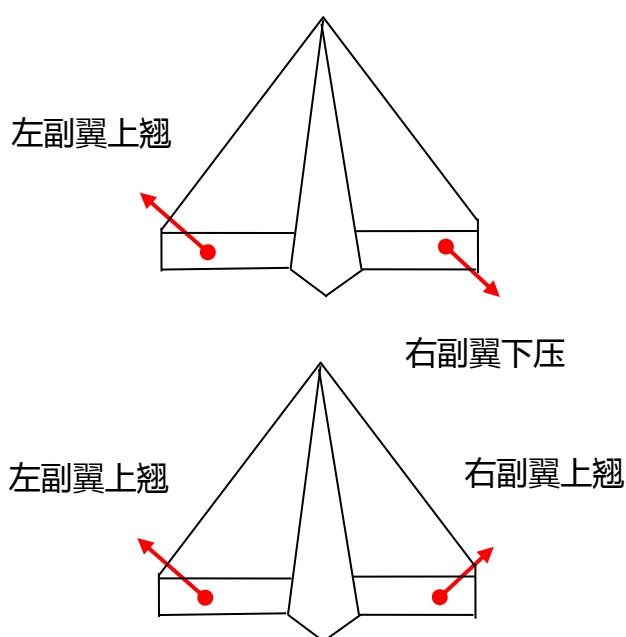
组合 3：通道 1 反相，通道 2 反相

当其中任一组合可以进行外八姿势校准后，请保留此遥控器相位的设置并不再进行任何修改。姿态校准完成后再进行下一步--检查舵机相位。

舵机相位

完成姿态校准后，请测试舵机相位是否正确。

以手动模式、左手油门（MODE 2）为例：（模式切换请参考说明书：飞行模式说明）



横滚往左打杆



俯仰往下打杆



当副翼的运动方向与摇杆不一致的时候，请通过飞控前端的按键调整舵机相位。

此时请不要更改遥控器上的任何相位设置。

飞控输出舵机相位调整方法如下：

按键短按一次，副翼混控反相，LED1 亮/灭。

按键短按两次，升降混控反相，LED2 亮/灭。

注意：调整舵机相位前请确保已经完成姿态校准。

姿态校准时飞控会识别正/反安装，自动调整陀螺仪方向。



飞行模式说明

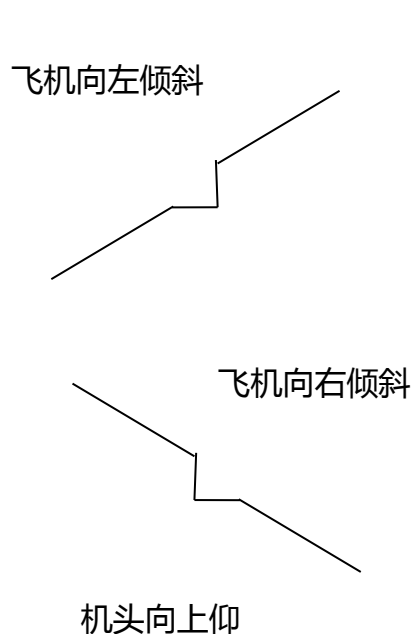
飞行模式通过遥控器 CH5（三段开关）进行设置。模式共 3 种：自稳、增稳、手动。

以下为三种飞行模式的介绍。

自稳模式

摇杆控制飞行姿态(倾斜角度)

横滚限角 70 度，俯仰限角 45 度。



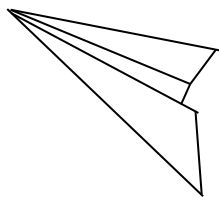
横滚往左打杆



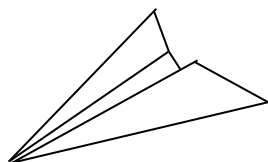
横滚往右打杆



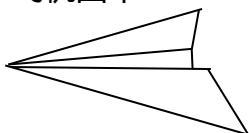
俯仰往下打杆



机头向下压



飞机回平



俯仰往上打杆



摇杆回中

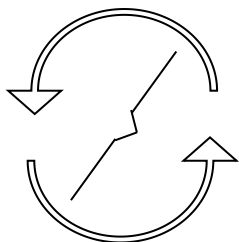


增稳模式

摇杆控制机体的旋转（角速度），三轴陀螺仪参与控制增加稳定性。

（此模式为进阶模式，当松开摇杆，飞机不会自动回平）

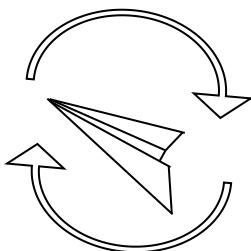
飞机横向滚转



横滚往左打杆



飞机纵向滚转



俯仰往下打杆



手动模式

只由遥控器对应通道进行舵面控制，没有姿态及陀螺仪的参与。

电机安全锁

电机安全锁通过遥控器 CH7（两段开关）开启/关闭。



电机解锁

电机上锁

自稳模式

增稳模式

手动模式

三段开关CH7



向后按

电机解锁



中间

空



向前按

电机上锁

三段开关CH5



向后按

自稳模式



中间

增稳模式



向前按

手动模式



*向前按为朝T8S面板这面按下，向后按为朝T8S背面按下

关于陀螺感度

飞控的 PID 控制具有一定的稳定裕量，对于不同尺寸的飞机或机型，如果出现修正力度不够或者过强，请尝试调节舵角力臂。