



T7F-2.4GHz



使用说明书

乐迪电子七通道FHSS遥控设备

(固定翼/直升机)

网址: <http://www.radiolink.com.cn>

RadioLink公司

目 录

介绍.....	3	(直升机功能)	
内容和规格.....	3	N-TH常规油门曲线.....	20
术语表.....	3	N-PI常规螺距曲线.....	20
T7F-2.4GHz设备介绍.....	4	T-TH倒飞油门曲线功能.....	20
发射机控制介绍	4	I-PI倒飞螺距曲线功能.....	21
设备安装.....	6	HOLD油门保持功能.....	21
接收机与舵机连接.....	8	REV0螺距-方向舵混控功能.....	22
控制面板功能图解和程序控制.....	9	GYR0陀螺仪感度切换.....	22
T7F-2.4GHz无线电编程.....	11	SWSH十字盘模式选择与十字盘最大舵角调整.....	23
MODL模型选择功能.....	11	AUX 辅助功能.....	24
MODL模型选择功能.....	11	流程图（固定翼）.....	25
REST 数据复位功能.....	11	流程图（直升机）.....	26
ACRO/HELI固定翼/直升机类型选择功能.....	12	其他T7F-2.4GHz功能.....	27
Model模型名设置.....	12	教练功能.....	27
REVR舵机反向.....	12	可调高度控制杆.....	28
D/R Dual大小舵量和指数设置.....	13	改变控制杆模式.....	28
D/R Dual大小舵量设置.....	13	飞行准备.....	28
EXPO指数.....	13		
EPA双向动作行程比例调整.....	13		
TRIM微调设置.....	14		
(固定翼功能)			
N-TH常规油门曲线.....	15		
PMX1程序混控#1.....	15		
PMX2程序混控#2.....	15		
FLPR襟副翼混控.....	16		
FLTR襟翼微调.....	17		
V-TL V-尾混控.....	17		
ELVN升降舵混控.....	18		
AUX 辅助功能.....	19		

介绍

感谢你购买RadioLink T7F-2.4GHz FHSS 数字比例遥控设备，如果这是你的第一台“微电脑”遥控设备，并且是你用于飞机/直升飞机领域的初级装备，这台设备会比“非微电脑”遥控设备更精确和更容易使用。为了更好地使用你的RadioLink T7F-2.4GHz设备并安全地使用它，你应该仔细地阅读完所有内容。

建议：你在阅读这些说明时，如果对一些程序和功能不是很了解而陷入困境时、请查阅本说明书，通常有些功能或程序会在不同的地方再次解释，提供另一种理解问题的视角。建议你连接电池、开关和舵机到接收机并且实际地操作遥控设备去改变程序设置，然后你会看到程序改变后的效果。

规格和内容

发射机：T7F-2.4GHz	接收机：R7EH
T7F-2.4GHzFHSS系统发射机	7通道接收机
发射在2.4GHz波段	接收在2.4GHz波段
操作系统：2-控制杆，7-通道系统	电源：4.8V - 6V
电 源：8节5号电池 12V电压	重量：11克
耗用电流：80mA	
重 量：560克（不含电池）	

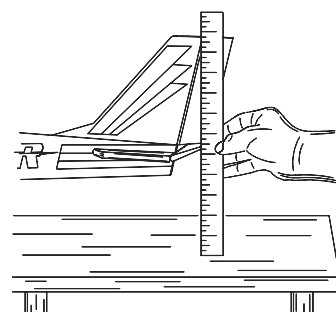
术 语

在阅读手册的其它内容之前了解下面的术语是非常有帮助的，术语不按字母顺序排列，按逻辑顺序排列，为读者理解后面的术语作准备。

反向（舵机反向）-本功能允许用户设定每一个舵机回应控制的方向，装配好舵机后，如果对模型的控制在错误的方向响应，那么请改变舵机动作的方向。

行程-说到控制面（例如升降舵或副翼），行程就是表面运动的距离，控制面行程通常测量表面后缘，用英寸或毫米表示。图中模型的向上的升降舵行程为1/2英寸（13mm）。行程也适用于舵机的摇臂（或轮盘式摇臂）运动的距离。

大小舵量(D/R)- 在飞行中T7F-2.4GHz设备允许使用大小舵量(开关在副翼、升降舵和方向舵的两种不同的控制之间立即切换。通常不同的飞行类型需要不同的控制行程（高速飞行可能需要“低”行程使模型的响应变得非常灵敏，剧烈的特技动作、着陆或者低速飞行可能需要“高”行程使模型的响应变得不太灵敏）。



双向动作行程比例(E.P.A)-设置舵机在任意方向旋转的比例，双向动作行程比例(E.P.A)-设置，会限制舵机动作、（不论大小舵量(D/R)设置多少，都不会超过EPA的极限位置）。

指数-舵机通常按比例响应来自发射机控制杆的控制输入（例如控制杆移动到中间位置，舵机也相应的走到中间位置），用“指数”可以使舵机的动作大于或少于控制杆的动作（舵机动作少于控制杆动作的情况更为常见）。指数一般用于“软”用途，或者减少初始设定的副翼、升降和方向舵机的行程。这样，飞行玩家通过初始的控制杆的控制输入引起较少的舵机运动，利于飞机平滑飞行。大小舵量(D/R)调整舵机运动量，指数确定舵机的大部分运动发生的位置。

混控-就是用舵机延长线（Y线）机械的连接或者通过发射机程序功能“电子的”连接，同时操作两个（或者多个）舵机一起动作。舵机由程序“电子的”的连接就叫做“混控”，与用Y线连接舵机不同的是，舵机使用电子混控时，它们可以做相对运动。此外每个舵机的行程比例可以单独设置。

T7F-2.4GHz设备介绍

重要提示！开机时，先开发射机再开接收机，关机时，先关接收机。不要单独打开接收机，否则，可能会损坏舵机或者控制面，如果是电动模型，马达可能会意外接通，从而引起严重伤害。

发射机

ACRO固定翼模式：从外部开关切换大小舵量(D/R)、起落架、教练功能。程序包括舵机反向和所有通道的行程比例调整、大小舵量、指数和程序混控。另外，可从4个出厂预设的“飞翼类型”混控包括襟副翼、V-尾、升降舵混控中选择一个使用。

HELI直升机模式：通过外部开关切换大小舵量(D/R)、倒飞切换、油门保持和陀螺仪感度，通过发射机上的陀螺仪功能设置两种RadioLink GY100 陀螺仪的感度，程序包括舵机反向和所有通道的双向行程比例、大小舵量、指数、油门曲线、螺距曲线、油门保持和方向舵混控(REVO)。另外，可从2个工厂预置的“十字盘类型”混控，包括3舵机类型3-S中选择一个使用。

发射机控制

下图和说明简要地描述了RadioLink T7F-2.4GHz发射机的功能，操作功能的完整文字说明从11页开始。

功能图示



描述：

副翼、升降舵和方向舵/大小舵量开关

使用这个开关在副翼、升降舵和方向舵控制两个行程设置之间切换，行程可以按你的喜好来设置，但是通常开关“向上”时行程设置为“高比率”，开关“向下”时行程设置为“低比率”，这个开关也可以在指数比率间切换（如有使用）。

A: 襟翼开关/通道6-这个开关控制舵机与接收机第6通道的连接，如果你的模型有襟翼，可通过这个开关设置来操作襟翼。

H:油门保持开关

这个开关保持发动机在怠速状态不熄火(电机处于关闭位置)并锁定在此位置,当无意加大油门时是不会伤害到人,或者损坏你的模型,通常用于直升机的熄火自旋降落。

挂绳钩架-用来连接挂绳的扣环。

副翼/升降舵控制杆-控制连接到接收机通道1(副翼)和通道2(升降舵)上的舵机。

微调开关(所有)-用来改变每一个舵机的中间位置,一旦微调被改变,位置即在LCD屏幕显示出来,一旦编辑任意一个键,所有微调位置在LCD屏幕依次显示。

注解:油门微调可以精细地调整油门舵机的角度,使得引擎怠速保持稳定的转速,油门控制杆向上时油门微调不会影响油门舵机

充电插座-发射机电池充电插口。

电源开关-打开/关闭电源

DATA “+” 或 “-” 键-用来改变不同功能的数值。

液晶显示屏幕(LCD)-显示程序模式和数值。

MODE “▲” 或 “▼” 键-用来翻页显示不同的功能。

MODE “▲” 键用来翻页到前一个功能菜单界面。

MODE “▼” 键用来翻页到后一个功能菜单界面。

SELECT选择键-用来翻页当前功能的子菜单。

油门/方向舵控制杆-第3通道(油门)和第4通道(方向舵)连接的舵机(模式2)。

教练开关-使用教练功能,发射机通过教练线与另一台发射机连接(教练线为可选配件)。

倒飞(3D)切换开关-用来切换正常模式和倒飞模式不同的油门和螺距曲线,完成空中操控特技动作(例如倒飞等)3D飞行。

A:起落架开关/-这个开关控制第五通道舵机,如果模型有可收放起落架,可通过这个开关放下和收起起落架。

H:陀螺仪感度切换开关/切换到陀螺仪到不同的感度,如果使用RadioLink GY100陀螺仪,可以用这个开关来变换两种不同陀螺仪感度,满足不同飞行动作对感度的要求。

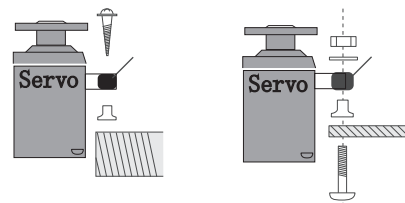
发射机天线-发送信号给接收机。

设备安装

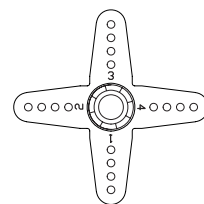
按照这些指导恰当地安装舵机、接收机和电池。请确定电池、开关和舵机等接插件正确地插入接收机上对应的指针接口。拨取插头时，不要在电线上拉，应该拉塑料的插头部分。

如果舵机线长度不够，请使用舵机延长线。

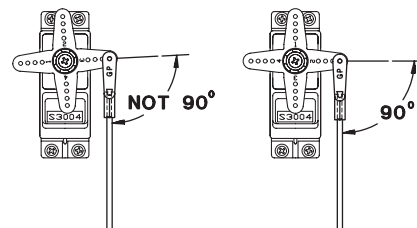
请使用配套的橡皮金属扣眼安装舵机，不要过度拧紧螺丝钉。在安装舵机时，请不要将舵机外壳与飞机/直升机机体的任何一处有直接的接触，否则，机体的震动会传送给舵机，从而引起舵机损坏或脱落。



注意：十字舵机摇臂、每个摇臂上都有同样规格数量的孔，相对调整方向可以改变舵机行程方向



要矫正舵机，将舵机连接到接收机，然后打开发射机和接收机电源，将发射机微调居中，然后检查调整舵机摇臂与连杆垂直。



舵机安装好后，操作每个舵机到它的最大行程，检查推杆和舵机摇臂之间没有卡住或额外接触，同时 确定没有操作过度，如果舵机发出不正常的声音，有可能控制受到阻碍，请检查原因并改正，因为即使没有对舵机造成损伤，也会使工作电流增大。

为防止在飞行时舵机线由于震动而损坏，舵机线要有一定的余量，并在合适的地方扎紧它，请定期检查引线。

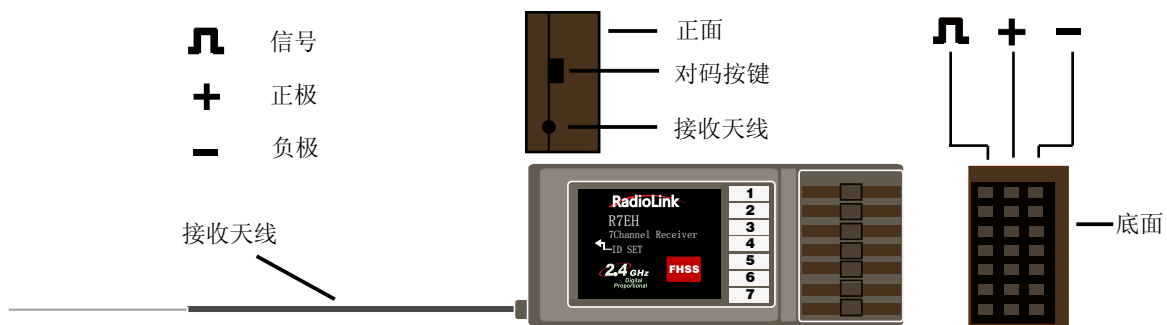


接收机天线的安装：

为了获得最佳功能效果，请查阅下列说明：

- 1、天线应尽可能保持平直，否则会减少有效的控制范围。
- 2、大模型内可能有大量的能屏蔽信号的金属物体，所以天线应该放置在模型的两侧，这样可以保证在任何飞行姿态下都能接收到最佳的信号。
- 3、天线应远离传导材料如金属和碳纤维至少半英寸，弯曲的半径不能太小。
- 4、保持天线远离马达、ESC（电调）和其他可能的干扰源。

接收机由多个精密电子元件构成，这是模型上精密零件最多的部件，要保护它免受震动、撞击和温度变化的影响，用海绵或其他能吸收震动的材料包裹，或者把接收机放进塑料袋然后用橡皮筋扎紧放进泡沫里防水。湿气进入接收机可能使信号接收断断续续，或者失灵，把接收机装进塑料袋可以保护它不受燃料和排气的影响。



发射机天线：

- 1、发射机天线是可以调节的，飞行时不要将天线对着模型，这样会使接收机收到的信号减弱。
- 2、保持天线与发射机正面垂直能使接收机接收到最佳的信号，当然这要取决于你如何握住发射机，但大多数情况下调节发射机天线让它垂直于发射机正面能得到最佳效果。 请根据你握住发射机方式的不同调整天线。
- 3、飞行时不要用手握住天线，这样会削弱发射机信号。

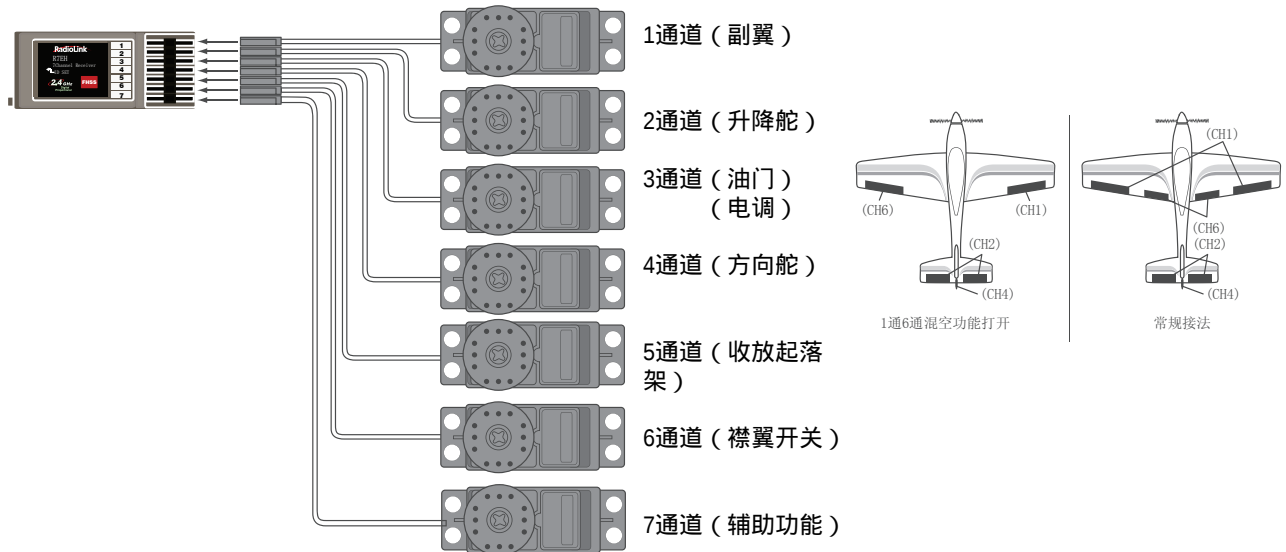
对码：

每一台发射机有一个唯一的ID码，开始使用设备前，接收机必须与发射机对码，对码完成后，ID码存储在接收机里不需要再次对码，除非接收机与其他的发射机使用。当你购买其它R7EH接收机时，必须重新对码，否则接收机不能工作。

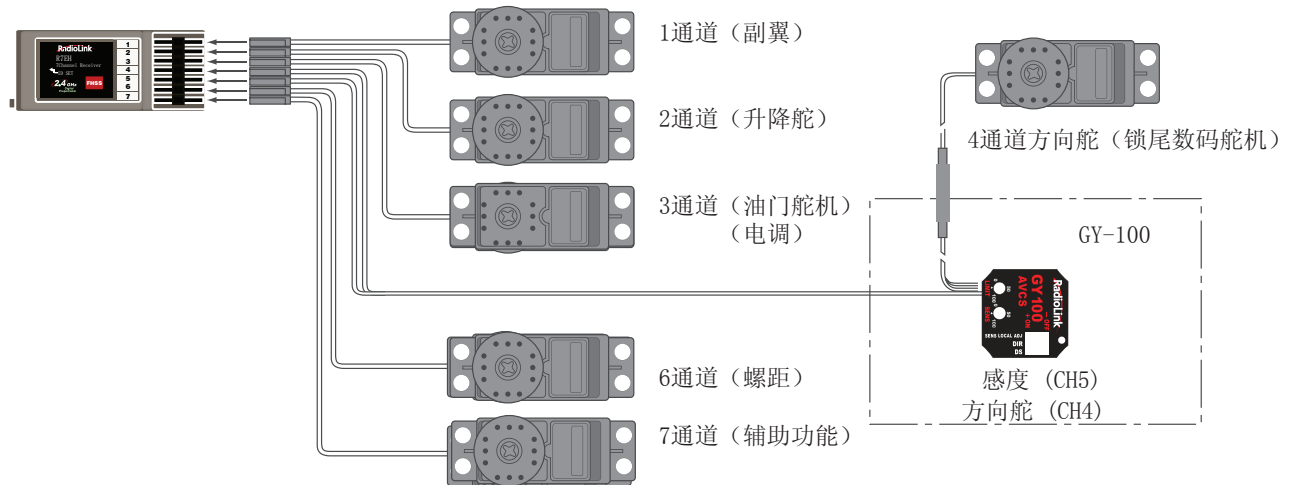
- 1、把发射机和接收机放在一米的范围内。
- 2、打开发射机。
- 3、将电调的电源供应线连接到接收机第3通道。
- 4、按下接收机侧面的“ID SET”开关一秒钟，然后释放开关。接收机开始对码。接收机上的LED灯闪烁12次后，变成常亮则对码成功。
- 5、请确认舵机机能被你的发射机操作。

接收机与舵机连接

固定翼的舵机连接方法示意图（舵机另购）



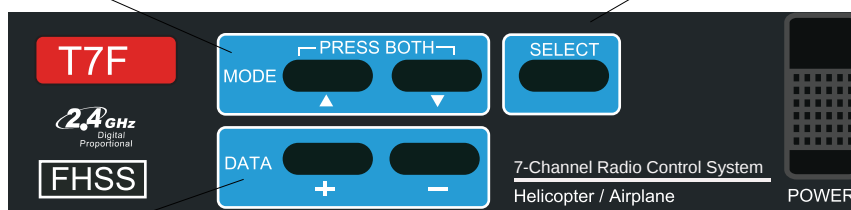
直升机的、舵机、陀螺仪连接方法示意图



控制面板功能图解和程序控制

MODE “▲” 或 “▼” 键- 用来翻页显示不同的功能

SELECT选择键-用来翻页当前功能的子菜单



DATA “+” 或 “-” 键-用来改变LCD屏幕上显示的不同功能的值

电源开关

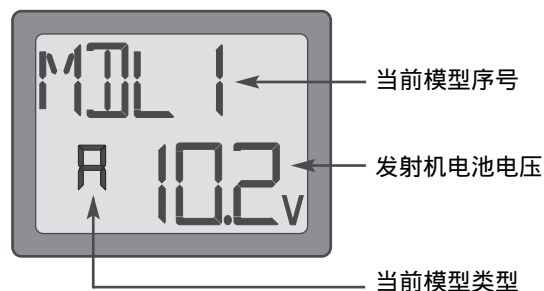
打开程序菜单：同时按住MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟

MODE “▲” 键用来翻页到前一个功能菜单界面

MODE “▼” 键用来翻页到后一个功能菜单界面

LCD显示屏幕：

打开发射机后，LCD屏幕上显示模式类型、模型名和发射机电压。用户可以将储存的功能和设置即时读出并在屏幕上显示，可以使用MODE “▲” 或 “▼” 键访问不同的功能，使用DATA “+” 或 “-” 键改变数值和设置。（这就叫编程）。



注解：使用MODE “▲” 或 “▼” 键滚动显示程序内容，MODE “▲” 或 “▼” 键只能决定屏幕显示的内容而不能改变它，用DATA “+” 或 “-” 键可以改变任何数值。

模式名：

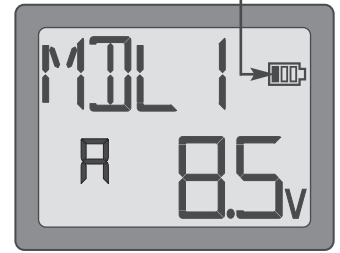
RadioLink T7F-2.4GHz发射机可以储存6架模型的数据，并可随时调用(取决于你飞行当天选择哪一架飞机模型)，这样你就不用每次都为飞不同的模型重新设置发射机。发射机开关打开后屏幕显示模型类型、模型名和发射机电压。在飞行前确保屏幕上显示的模型名字和你要飞的模型飞机是正确的，如果发射机操控不正确的模型飞机，一些或所有控制可能是反向的，行程和微调可能是错误的。

用错误的程序数据来飞行会导致坠毁事故，所以应该保证发射机储存正确的模型名，为了保证安全应写入正确的模型飞机或直升机的名字，或者在发射机底部或背面贴上设置好的模型的名单。

发射机电压：

除模型类型外，LCD屏幕也显示发射机电压，当电压低于8.5V时，电池图标闪动，并不断发出“滴滴”低电压报警声直到发射机关闭，发出低电压报警后应立即降落你的模型飞机。

低压警示图标位



注解：发射机电压降低到8.9V时应该尽快安全地降落，电压降到9.4V时应结束当天的飞行（或重新给电池充电）。

建议：9.4V-在再充电前不再飞行
8.9V-尽快地安全降落
8.5V-情况紧急，立即降落

混控错误警告（仅直升机）：

打开发射机时，如果打开了发射机的油门保持功能或者倒飞功能开关，屏幕将显示“MIX”并响起警告声，请关闭油门保持功能，关闭倒飞功能开关。



T7F-2.4GHz设备程序

不论何时你想显示或改变发射机的当前设置，必须首先进入程序模式。接通电源，然后同时按下MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟。进入程序后用MODE “▲” 或 “▼” 键来滚动显示每一个功能。

（固定翼：模型选择/数据重置/模型类型选择/模型名、舵机反向、大小舵量/指数、双向行程比例、微调、常规油门曲线、程序混控1、程序混控2、襟副翼混控、襟翼微调、V-尾混控、升降混控和辅助功能；

直升机：模型选择/数据重置/模型类型选择/模型名、舵机反向、大小舵量/指数、双向行程比例、微调、常规油门曲线、常规螺距曲线、倒飞油门曲线、倒飞螺距曲线、油门保持、十字盘混控、陀螺仪感度、十字盘模式类型和辅助功能）

SELECT键-用来翻页当前功能的子菜单，DATA “+” 或 “-” 键用来增加或减少改变数值，同时按下MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟退出程序模式。

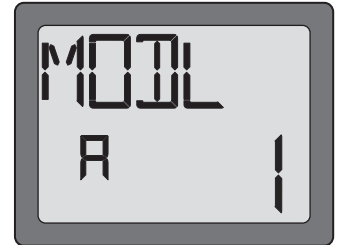
注解：以下功能按在发射机上显示的顺序进行列出和描述，在设置前请阅读程序说明（如果你暂时不使用任何混控功能，你可以在你需要时再阅读相关说明），也可参阅25页（固定翼）或26页（直升机）的流程图。

模型选择/数据重置/模型类型选择/模型名

模型选择功能

MODL选择模型序号：

- 1、进入程序模式(同时按住MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟)，屏幕显示模型类型，闪动显示当前活动的模型序号。
- 2、按动DATA “+” 或 “-” 键直到想到的模型序号出现。
- 3、现在模型已选定，以后的所有程序输入只调整当前选择的模型，不影响其他模型的程序数据。



REST数据重置功能：

任一存储的模型的所有数据都可被重新设置回初始出厂默认值，这个功能经常被用在“重新开始”和输入新的模型数据前清理以前保存的数据。

重置数据：

- 1、进入程序模式（同时按住MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟），然后按动DATA “+” 或 “-” 键直到屏幕出现想要的模型序号。
- 2、屏幕显示想要的模型序号后，按动SELECT键两次，屏幕上出现“REST”。
- 3、按下DATA “+” 或 “-” 键大约2秒钟清除和重置存储内容，“CLR” 开始闪动，然后伴随一响声停止闪动，模型数据重新设置成出厂默认值。



现有的调制方式和十字盘类型设定不会被重置，如果在数据重置期间关闭电源，数据也不会被重置。

警告：重置当前模型存储将永久删除这个模型的所有信息，数据将不能恢复（除非你在本手册后面的模型数据记录表中保存有记录），不要随意执行重置功能，除非你确定要清除那个模型数据并从头开始。

当你为某个飞机模型设置程序时，请将飞机模型电源打开并置于面前，这样你就可以看到程序输入对飞机的影响，并观测控制行程。

ACRO/HELI 固定翼/直升机类型选择功能：

模型类型选择功能用来选择模型类型中的固定翼或直升机模式。

ACRO固定翼：

有动力飞行器类型（多机翼和机尾结构，更多信息参见16页机翼混控类型选择）

HELI直升机：

直升机类型（两种直升机十字盘类型，更多信息参见23页十字盘类型选择）

警告：在配置你的飞行器之前，你必须首先决定模型类型（包括机翼混控类型或者十字盘类型）适配这个特定的飞机模型。

选择模型类型：

- 1、进入程序模式（同时按住MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟），然后按动DATA “+” 或 “-” 键直到想要的模型序号出现。
- 2、当你想要的模型类型出现在屏幕上，按SELECT键，然后屏幕出现“ACRO” 和“HI” 或者“HELI” 和“AC”。
- 3、要改变模型类型，按下DATA “+” 或 “-” 键大约2秒钟，“HI” 和“AC” 开始闪动，然后伴随声响停止闪动，屏幕显示模型类型“ACRO” 或者“HELI”。

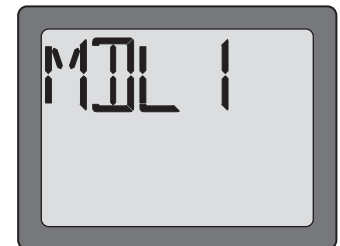


模型名功能：

为模型样板设定一个名称。通过给每个模型样板设定一个容易识别的名称，你可以快速地选择正确的模型，减少飞行错误模型导致坠机事故的机会。

设定名字：

- 1、进入程序模式（同时按住MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟），然后按动DATA “+” 或 “-” 键直到想要的模型序号出现。
- 2、屏幕出现模型序号后，按动SELECT键三次来设置模型名，然后设置你想要的模型名字模型名称。
- 3、用DATA “+” 或 “-” 键为第一位数字选择一个字符，然后按SELECT键移动到下一个数字按同样方法选择一个字符，继续为第三和第四位数字选择字符，你可以用四个字符为你的模型命名。

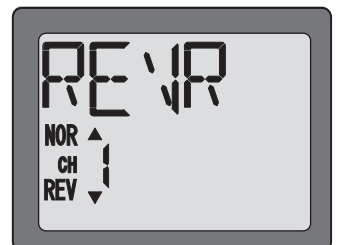


REVR舵机反向：

舵机反向功能用来改变舵机响应发射机控制输入（控制杆或开关）的方向。设置反向功能后，应检查模型上的所有控制以确定他们在正确的方向运动，确定你没有不经意的反向某个舵机，除非是你需要设定舵机反向，（在每次飞行前都要检查发射机控制舵机的反应）否则会导致坠机事件发生。

舵机反向：

- 1、进入程序模式用MODE “▼” 键访问REVR功能。
- 2、用SELECT键选择你要反向的通道。
- 3、按动DATA “-” 键使舵机反向（REV），或者按动DATA “+” 键让舵机进入常规（NOR）状态，箭头指示舵机的状态（常规或反向）。
- 4、用SELECT键显示其他通道继续设置。



大小舵量/指数设置

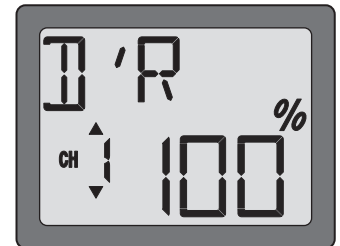
通过使用大小舵量开关，可以使T7F的副翼、升降舵和方向舵舵机具有两种舵量行程，舵机行程比率可在0%~100%之间调整（见13页终点调整解释）。

注解：大小舵量如果设为0，该通道的舵机将没有响应，如果此时飞行将会导致坠机。

注解：在最初模型配置时，双向行程比例调整应该在大小舵量之前设置，为新模型第一次设置舵机双向行程比例时，大小舵量应该设置为100%。

D/R大小舵量设置：

- 1、进入程序模式，用MODE “▼” 键访问“D/R”界面。
- 2、然后选择要调整的通道（1-副翼，2-升降舵，4-方向舵），按动SELECT键直到想要的通道数出现在屏幕左边。注解：如果屏幕上出现“EXPO”那是因为你按动SELECT键次数过多，屏幕显示的是指数（稍后说明），按动SELECT键重新返回双重比率。
- 3、为你想要改变的大小舵量值、选择合适的大或者小的开关位置（通常，飞行员喜欢为大舵量放在“向上”位置，为小舵量放在“向下”位置）。



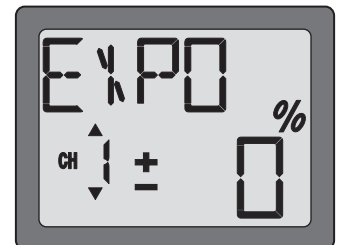
- 4、用DATA “+” 或 “-” 键改变大小舵量值，如果你觉得开关在其他位置更好，请拨动开关，然后用DATA “+” 或 “-” 键去改变值。
- 5、为其他通道重复这个过程（2-升降舵，4-方向舵）。

EXPO指数设置

“指数”是与大小舵量相近的功能，“指数设置”可以为两种开关位置设置，负指数（-）减少初始舵机动作量，正指数（+）增加初始舵机动作量，指数“曲线”可以在-100%与+100%之间设置。

设置指数：

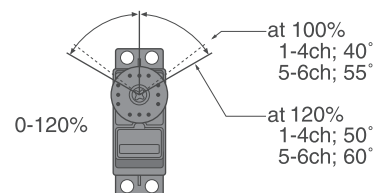
- 1、进入程序模式，用MODE “▼” 按两次、进入“D/R”界面。
- 2、用SELECT键进入“EXPO”界面。
- 3、按SELECT键选择你要设置的通道（1-副翼，2-升降舵，4-方向舵），选择激活的通道数在屏幕上显示。注解：如果屏幕出现“D/R”那是因为你按动SELECT键次数过多因而显示的是D/R，按动SELECT键返回指数。
- 4、根据你想要改变的值拨动大小舵量开关。
- 5、用DATA “+” 或 “-” 键输入指数（按照常规，指数前面的“-”号使初始舵机运动量减小，或者“软”）。
- 6、切换开关到另一个位置并为这个开关位置输入指数。
- 7、重复这个过程继续为其他通道设置指数。



双向动作行程比例调整：

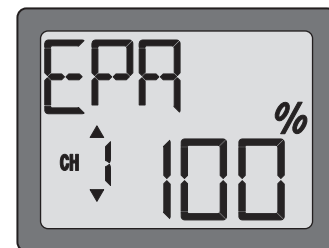
注解：大小舵量（D/R）的调整，是建立在双向动作行程比例的基础之上，所以请首先设置双向动作行程比例（EPR）数值。

当改变连杆接头不能达到正确的行程时，“双向动作行程比例”调整可用来“精确”调整舵机两个方向的行程。连杆应该首先连接到舵机摇臂和舵角，达到正确的或近似正确的控制面行程，后然“双向动作行程比例”调整可以对舵机行程作微小的改变，直到达到想要的控制行程。设置控制行程使“双向动作行程比例”调整尽可能接近100%。如果为了得到所需的行程要求“双向动作行程比例”调整必须低于70%或者高于120%，你应该考虑调整连杆的长度、使参数值可以设置成接近100%。（当“双向动作行程比例”调整设置为100%，通道1、2、3和4的舵机最大行程近似为40度，通道5、6近似为55度）。



双向动作行程比例设置：

- 1、进入程序模式，“▼”键三次进入“EPA”界面。屏幕左边出现要调整的通道，（如果你按次数过多，可以按“▲”键返回），并且“%”符号闪烁。
- 2、要改变副翼舵机一个方向的行程，移动副翼控制杆到右边或者左边，用DATA “+” 或“-” 键改变数值和行程。
- 4、用SELECT键显示其他通道。注意，改变箭头的方向时，需摇动相应通道的摇杆，比如调整4通道时，将4通道的摇杆由中间位置移动到终点，箭头才会被改变，设置数据才会有效。



TRIM微调设置：

发射机正面有四个微调按钮，其中三个用来调整副翼、升降舵和方向舵的中立位置，当油门控制杆总在低端位置时第四个微调用来用来设定引擎怠速油门（r.p.m）。微调通常用来对舵机作微小调整，在飞行中可以适当微调（使得飞机可以水平直线飞行）。因为微调用来在模型飞行过程中进行操作，你不必进入程序设定状态来进行微调调整，只需要简单的推压微调按钮，就能改变伺服的中立位置。记住，当舵机处于中立位置以及微调是“归零”或接近归零状态时，你应该调整你的拉杆长度使得飞机的舵面位置居中，然后在飞行中调整微调才会有很好的作用。

舵机居中：

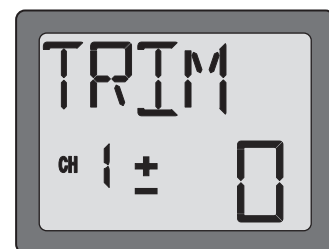
- 1、打开发射机和接收机，操作控制杆确定舵机在正确的方向作出响应，使用反向功能反向任何需要反向的舵机。
- 2、让油门控制杆在最下方，保证不会应因为油门在加速状态，螺旋桨发生突然旋转、对人造成伤害。
- 3、给舵机装上摇臂并与连杆垂直，取下任何未用的舵机摇臂。
- 4、连接连杆到舵面，在舵机居中时调整连杆的长度直到舵面居中。

注解：当油门控制杆低于“1/2控制杆”时，油门微调可以调整，当油门控制杆在其他范围时，油门微调不可以控制油门怠速。

调整微调设置：

当舵机与舵面连接好，控制行程已作“双向动作行程比例”调整并且设置好“大小舵量”，让飞机升空，必要时调整微调使模型作直线飞行。如果某个控制所需微量太多，那么最好重新调整连杆，让微调回到中立位置（零度）。用微调按钮调整微调以“4”为增量改变舵机的位置，如果需要更好的调整，那么让飞机着陆，然后按下面描述步骤进入程序以“1”的增量作微调调整。

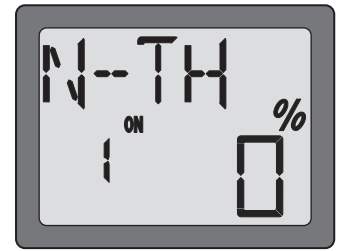
- 1、进入程序模式，用MODE “▼” 键按4次显示 TRIM 菜单。
- 2、按SELECT键选择要调整的通道（图为通道1作微调调整）。
- 3、用DATA “+” 或“-” 键调整微调，记住开始时数值以“1”为增量变化，如果DATA “+” 或“-” 键按下时间足够长，数值会变化得更快。
- 4、重复上述步骤为其他频道调整微调。



N-TH常规油门曲线功能(固定翼)用来为常规飞行设置油门曲线，5-点油门曲线的每个点可以在0-100%间调整。这个功能用来协调1、2、4通道完成一些特技飞行动作，或调整油门大小和油门操控杆的相对位置。不同品牌的电机和电调，

设置常规油门曲线：

- 1、进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键访问“N-TH”功能，屏幕左边显示油门曲线点数字，“%” 闪动显示。
- 2、用SELECT键选择曲线点，点1是油门控制杆在最低（慢速）的位置，点5是油门控制杆在最高（快速）的位置。
- 3、按动DATA “+” 或 “-” 键设置任意一点的数值，通常使用出厂设置（点1数值为0，点2数值为25，点3数值为50，点4数值为75，点5数值为100）
- 4、用同样的方法继续用SELECT键设置其他点。

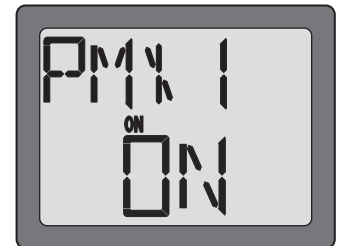


PMIX1/2程序混控（仅固定翼）

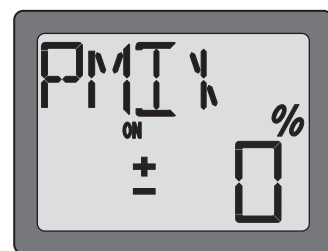
和“机翼混控”功能不同（后面再作解释），通道的混控出厂时已经设定好，T7F-2.4GHz包含两种可编程混控，由飞行员来确定混控的通道。这可以用来纠正不想要的飞行趋势（例如方向舵对副翼混控或者副翼对方向舵混控）。

设置程序混控：

- 1、进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键进入“PMIX”界面。
- 2、按动DATA “+” 键，屏幕由闪动显示“INH”变为闪动显示“ON”。
- 3、按动SELECT键两次，选择“MAS”（主）混控的通道，然后按动DATA “+” 或 “-” 键选择通道。图中通道1(副翼)设置为主舵机。
- 4、按SELECT键三次，选择“SLV”（从）混控的通道，然后按动DATA “+” 或 “-” 键选择通道。图中通道4（方向舵）设置为从舵机。



5、按SELECT键一次显示闪动的“%”符号，用DATA“+”键从-100%到+100%设置混控的百分数（即设置从动舵机运动的方向和行程）。



6、按SELECT键四次显示选择开关界面，然后按动DATA“+”或“-”键选择开关，可以选择CH5，D/R，或FLP开关（包含方向），“ON”表示“总是打开”。



7、观察模型对控制的响应，确定你设置的混控是正确的、行程是你所需的。

机翼混控类型选择（仅固定翼）

可编程混控（之前描述的）由用户来决定两个混控的通道，机翼混控功能是另一种可供使用的混控，不同的是混控是预先设置好的，有三种不同的机翼混控功能供选择：

FLPR襟副翼混控（仅固定翼）

这个功能将副翼当做副翼和襟翼来使用，襟翼控制开关（CH6）确定襟翼功能。要使用襟副翼混控，机翼两边的副翼必须使用单独的舵机来操控。



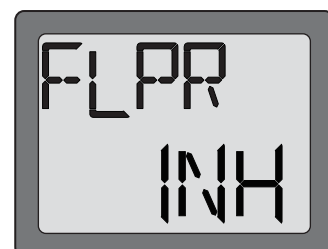
副翼动作

襟翼动作

*必要的话使用舵机反向功能让舵机在正确的方向动作

激活襟副翼混控：

1、连接右机翼的副翼舵机到接收机的通道1（副翼），连接左机翼的副翼舵机到接收机的通道6（襟翼）。



2、进入程序模式，用MODE“▲”或“▼”键进入“FLPR”界面。

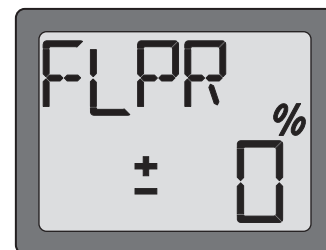


如果已经设置了“升降舵”混控你就不能再设置“襟副翼”混控，要设置“襟副翼”混控，你首先要取消“升降舵”混控。但允许同时使用“襟副翼”和“V-尾”混控。



4、如果你需要设置副翼差动，按SELECT键显示闪动的“%”符号，用DATA“+”键从-100%到+100%（“-”方向表示减少向上副翼面的行程，“+”方向表示增加向下副翼面的行程）来设置副翼差动的百分数。

5、一旦激活混控功能，操作舵机到它们的极限位置，并确定没有过度动作，如果必要，调整连杆机构以达到正确的控制行程。

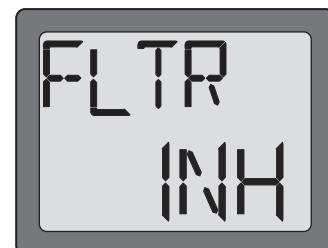


FLTR襟翼微调（仅固定翼）

打开襟翼开关，襟翼微调功能可以用来设定襟翼的行程，如果已经激活襟副翼混控功能，常规襟翼开关的效用将被使用到，因此，如果你要用襟翼开关来控制襟翼，必须同时激活襟翼微调功能。

激活襟翼微调：

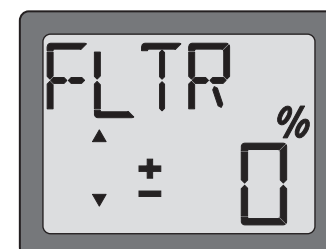
1、进入程序模式，用MODE“▲”或“▼”键访问“FLTR”界面。



2、如果“INH”闪动显示，按动DATA“+”键，然后看见由闪动的“INH”变成“ON”，打开了襟翼微调功能。

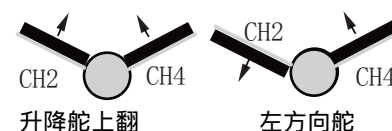


3、按动DATA“+”或“-”键在-100%到+100%之间设置襟翼的行程。



V-TL V-尾混控（仅固定翼）

此混控供V-尾飞行器使用，V-尾混控允许方向舵当做方向舵和升降舵来使用，与其他混控一样，V-尾混控每一个方向舵由单独的舵机控制。



*如果必要，使用舵机反向功能使舵机在正确的方向行程

激活V-尾混控：

- 1、 连接左方向舵机到接收机的通道2（升降舵），连接右方向舵机到接收机的通道4（方向舵）。
- 2、 进入程序模式，按动MODE “▲” 或 “▼” 键访问 “V-TL” 界面。

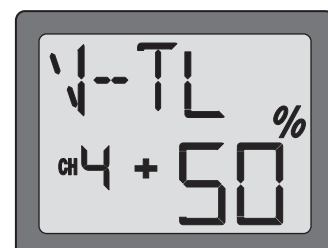
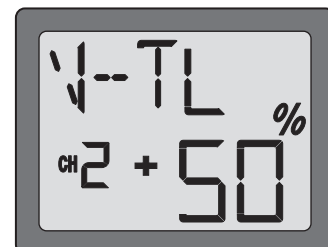
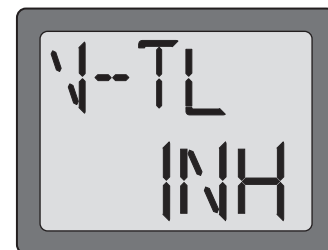
如果已经设置了“升降舵”混控你就不能设置“V-尾”混控，要设置“V-尾”混控你必须先取消“升降舵”混控。但允许同时使用“V-尾”和“襟副翼”混控。

- 3、 按动DATA “+” 键，屏幕从闪动显示 “INH” 变为 “ON”，现在混控被打开。

- 4、 接下来设置升降舵，按SELECT键显示 “CH2” 和闪动的 “%” 符号，用DATA “+” 键从 -100%到+100%设置升降舵动作比率的百分数。

- 5、 接着设置方向舵，按SELECT键显示 “CH4” 和闪动的 “%” 符号，用DATA “+” 键从 -100%到+100%设置方向舵动作比率的百分数。

- 6、 一旦激活被混控，操作舵机到他们的极限位置以确定他们没有驱动过度，如果必要，调整连接机构来实现正确的控制行程。

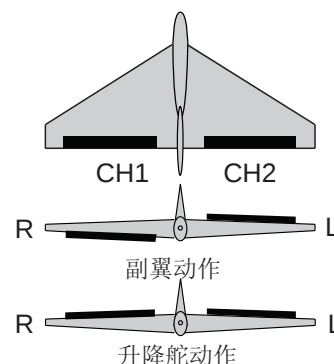


ELVN升降舵混控（仅固定翼）：

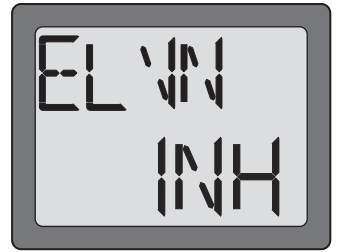
此功能供无尾的如“飞翼”类型的模型使用，升降舵混控混合通道1（副翼）和通道2（升降舵）并允许升降舵同时（如升降舵）或相对操作（如副翼），这个功能要求每个升降舵用单独的舵机操作。

激活升降舵混控：

1. 连接右机翼舵机到接收机的通道2（升降舵），连接左机翼舵机到接收机的通道1（副翼）。



2.进入程序模式，按动MODE “▲”或“▼”键访问“ELVN”界面。



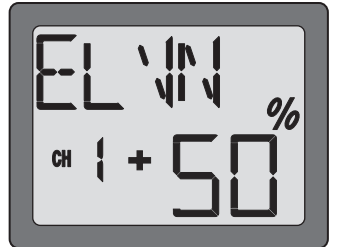
如果已经设置了“襟副翼”或者“V-尾”混控你不能再设置“升降舵”混控，要设置“升降舵”混控你首先要取消“襟副翼”和“V-尾”混控。



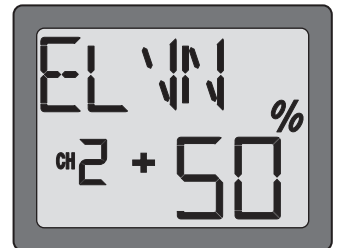
3、按动DATA “+”键，屏幕由闪动显示“INH”变为“ON”，现在混控被打开。



4、接着从通道1（副翼）设置左机翼，按SELECT键显示“CH1”和闪动的“%”符号，用DATA “+”键从-100%到+100%设置升降舵动作比率的百分数。



5、然后从通道2（升降舵）设置右机翼，按SELECT键显示“CH2”和闪动的“%”符号，用DATA “+”键从-100%到+100%设置方向舵动作比率的百分数。



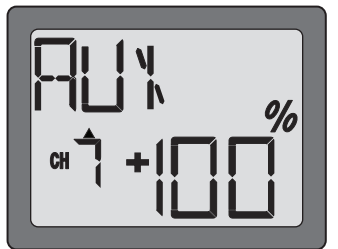
6、一旦激活了混控功能，操作舵机到极限位置以确定他们没有驱动过度，如果必要，调节连杆机构实现正确的控制行程。

AUX7 七通道辅助功能

七通道开关用来做一些辅助功能，如打开或关闭投物舱，打开或关闭释放烟雾的控制机器等。

设置AUX:

进入程序模式，按动MODE “▲”或“▼”键访问“AUX”界面。按动MODE “▲”键可以直接进入。



1、七通道开关推往上

按动DATA “-”键从+100%到-100%设置百分比值，舵机臂相应从0度到60度成比例摆动。

2、七通道开关推往下

按动DATA “+”键从-100%到+100%设置百分比值，舵机臂相应从60度到0度成比例摆动。

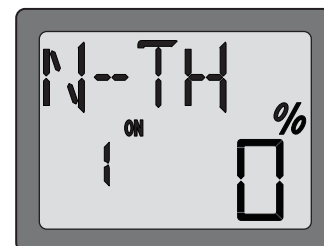
3、往上推七通道开关并设置百分比值为-100%，然后往下推七通道开关并设置百分比值为+100%，发射机控制输入（控制杆或开关）的舵机响应方向将会被反向。

N-TH常规油门曲线功能（直升机）

用来为常规飞行设置油门曲线，5-点油门曲线使旋翼螺距对应电机或者引擎转速获得最佳匹配，油门曲线每个点可以在0-100%间调整。常规油门曲线为悬停产生基础曲线，这个功能与常规螺距曲线一起使用（见常规螺距曲线）。

设置常规油门曲线：

- 1、进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键访问“N-TH”功能，屏幕左边显示油门控制杆数字，“%” 闪动显示。
- 2、用SELECT键选择曲线点，最初显示的点1是油门控制杆总在低端（慢速）的位置，点5是油门控制杆总在高端（快速）的位置。
- 3、按动DATA “+” 或 “-” 键设置任意一点的数值，通常使用出厂设置（点1数值为0，点2数值为25，点3数值为50，点4数值为75，点5数值为100）。
- 4、用同样的方法继续用SELECT键设置其他点。

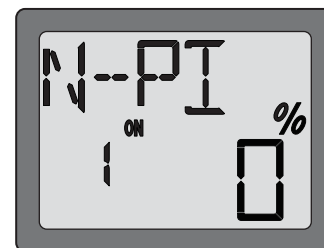


N-PI常规螺距曲线功能（仅直升机）

用来为常规飞行设置螺距曲线，5-点螺距曲线使旋翼螺距对应电机或者引擎转速获得最佳匹配，螺距曲线每个点可以在0-100%间调整。常规螺距曲线为悬停产生基础曲线，这个功能与常规油门曲线一起使用，使得直升机能够稳定的上升和下降。

设置常规螺距曲线：

- 1、进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键访问“N-PI”功能，屏幕左边显示油门控制杆位置，“%” 符号闪动显示。
- 2、用SELECT键选择曲线点，最初显示的点1是油门控制杆总在低端（慢速）的位置，点5是油门控制杆总在高端（快速）的位置。
- 3、按动DATA “+” 或 “-” 键设置舵机位置。
- 4、用同样的方法继续用SELECT键来设置其他点。



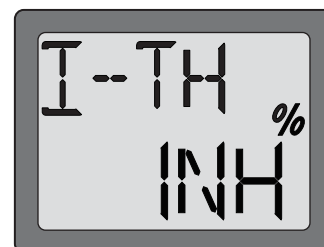
I-TH 倒飞油门曲线功能（仅直升机）

用来为倒飞飞行设置油门曲线，当倒飞功能打开时，5-点油门曲线使旋翼螺距对应电机或者引擎转速获得最佳匹配，油门曲线每个点可以在0-100%间调整。

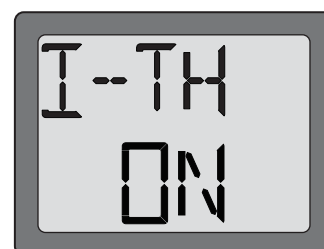
在空中做机动飞行时，例如翻筋斗、翻滚和3D飞行，倒飞油门曲线用来设置稳定的引擎转速，并且能在任何时间激活，即使在旋翼螺距有减少的时候。

设置倒飞油门曲线：

- 1、进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键访问“ I-TH ”功能。



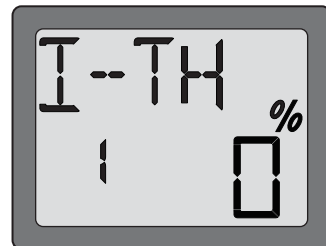
- 2、按动DATA “+” 键，屏幕由闪动显示“ INH ”变为“ ON ”，现在打开了怠速油门曲线功能。按SELECT键，屏幕左边显示油门控制杆位置，“%” 符号闪动显示。



3、用SELECT键选择曲线点，最初显示的点1是油门控制杆总在低端（慢速）的位置，点5是油门控制杆总在高端（快速）的位置。

4、按动DATA “+” 或 “-” 键设置舵机位置。

5、用同样的方法用SELECT键来设置其他的点。



I-PI 倒飞螺距曲线功能：（仅直升机）

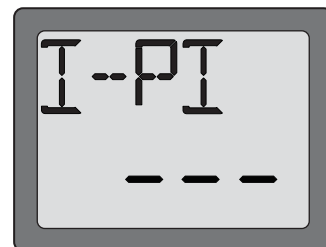
用来为倒飞飞行设置螺距曲线，当倒飞功能被使用时，5-点螺距曲线使旋翼螺距对应引电机或者引擎转速获得最佳匹配，螺距曲线每个点可以在0-100%间调整。

最高螺距曲线设置不应超过引擎负载能并保持的转速，通常设定小于最大螺距。

设置倒飞螺距曲线：

1、 进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键访问 “I-PI” 功能。

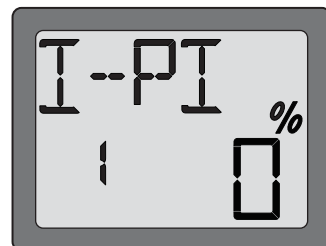
2、设置倒飞螺距曲线 “I-PI” 之前，首先要激活 “I-TH”。



3、用SELECT键选择曲线点，最初显示的点1是油门控制杆低端（慢速）的位置，点5是油门控制杆高端（快速）的位置。

4、按动DATA “+” 或 “-” 键设置舵机位置。

5、使用同样方法用SELECT键设置其他点。



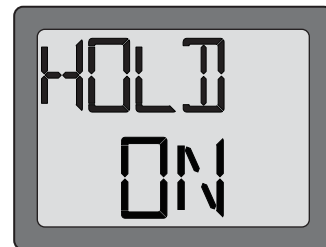
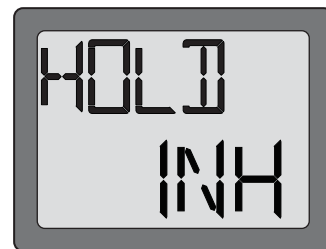
HOLD油门保持功能（仅直升机）

油门保持开关处于开的位置时，引擎处于怠速状态、电机处于关闭状态，这个功能可通过油门微调位置在-50%到+50%之间设定,电动飞机通常设置为0。

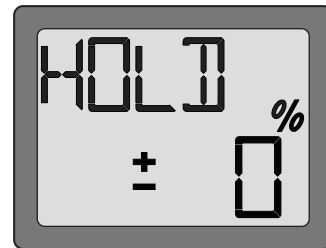
设置油门保持：

1、 进入程序模式并用MODE “▲” 或 “▼” 键访问 “HOLD” 功能。

2、按动DATA “+” 键，屏幕由闪动显示 “INH” 变为 “ON”，“HOLD” 功能被打开。



3、按动SELECT一次，屏幕闪动显示 “%” 符号，拨动保持开关到朝向你的位置，按动DATA “+” 或 “-” 键设置油门保持时油门舵机的位置。



REVO 螺距-方向舵混控功能（仅直升机）

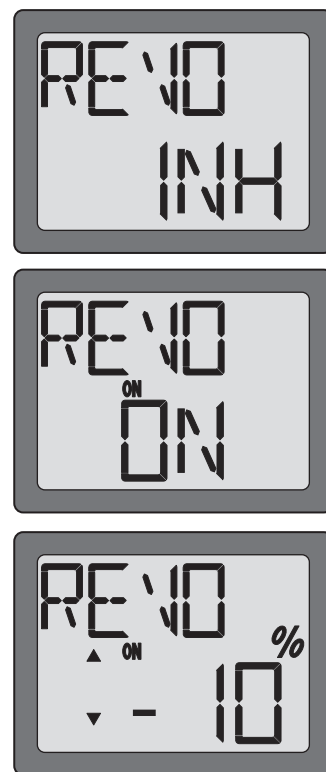
这个功能将方向舵与螺距混合，有助于抵消由于引擎扭矩增加、产生的反作用力引起的直升机的旋转（在锁定式陀螺仪处于锁定模式时，不要使用该混控功能）

设置REVO混控：

1、进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键访问“REVO” 功能。

2、按动DATA “+” 键，屏幕由闪动显示“INH” 变到“ON”，现在“REVO” 功能被打开。

3、按动一下SELECT键，屏幕闪动显示“%” 符号，可以分别在高和低位设置油门控制杆的混合量。当你将油门控制杆从中间移动到低位，箭头指示向下的方向，然后按动DATA “+” 或 “-” 键来设置低位的混合量；当你将油门控制杆从中间移动到高，箭头指示向上的方向，然后按动DATA “+” 或 “-” 键来设置高位的混合量。



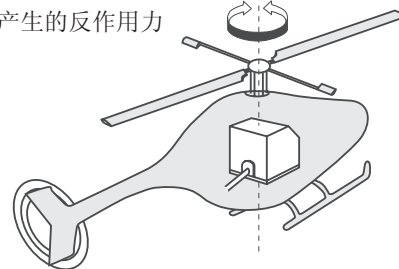
GYRO陀螺仪混控功能（仅直升机）

GYROS 陀螺仪：使用电子装置来完成一些复杂的设置和飞行。

什么是陀螺仪？陀螺仪是一种能感觉运动并作修正的电子部件，例如，如果风吹向你的直升机使尾巴向左移动，陀螺仪能感觉这个运动（确认没有输入动作）并纠正它。

在直升机上安装陀螺仪有什么作用呢？有一个好的陀螺仪就不需要REVO混控了，陀螺仪会为你感觉和修正不必要的动作，而且你不用花时间去设置复杂的曲线。

陀螺仪用来自动适时消除旋翼产生的反作用力



陀螺仪感应器的种类：

有很多不同种类的陀螺仪，早期的陀螺仪是机械的，有一个类似小孩玩的陀螺的旋转鼓。第二代的陀螺仪使用特制的石英，叫做压电式，能感觉运动并输出电脉冲，最好的陀螺仪是当今使用SMM技术的，这些树脂微机器，或者微电脑芯片，能感觉运动，对由于温度变化等引起的误差SMM可以相当精确且不易受到外界影响。

根据你的技术水平、你的直升机和你的预算来选择陀螺仪：

机械式：

一些在目前市面上仍可见到，但设置起来相当复杂，而且性能不如压电式或SMM可靠。

非锁定功能的压电式陀螺仪：这些现在已经变得便宜的陀螺仪比较可靠和容易设置，其中一些有双感度并能在飞行中遥控调整感度，不足的是缺乏精确飞行的锁定功能。

锁定压电式：直到最近才出现一种，但价格昂贵，设置复杂，它加入了类似GPS导航的功能，能感应微小的温度变化（即随单位温度变化来定位）。

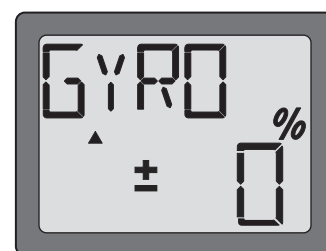
锁定式SMM：21世纪的陀螺仪技术，采用计算机芯片技术，价格比较昂贵，但容易设置，持久耐用，对温度变化不敏感，很多包含有帧速率设定，使用时能快速作出响应。

专用的数字锁定式陀螺仪：

例如：RadioLink GY100：设定简单，是3D飞行、中级、初级飞行的理想选择。

设置陀螺仪混控：

- 1、将陀螺仪连接到接收机的第五通道。
- 2、通道5的(EPR)双向行程比例设置上下都设定为100%。
- 3、进入程序模式，用MODE“▲”或“▼”键访问“GYRO”功能。
- 4、按动DATA“+”键，屏幕由闪动显示“INH”变为“ON”，现在混控被打开。
- 5、按一次SELECT键，显示陀螺仪敏感度设置，屏幕闪动显示符号“%”。



上下拨动陀螺仪开关（CH5），屏幕显示的箭头上和下指示开关的位置，按动DATA“+”或“-”键为开关的上和下位置设置陀螺仪敏感度，可在-100%到+100%之间设置陀螺仪敏感度。

RadioLink GY100陀螺仪敏感度设定的例子

CH5高位



0-100%之间调整，负值为非锁定式

CH5低位



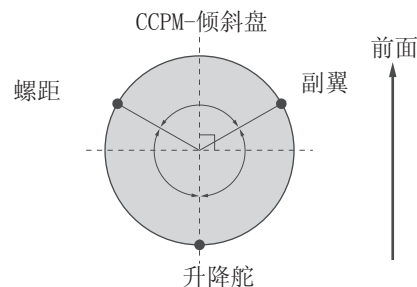
0-100%之间调整，负值为非锁定式

SWSH十字盘类型选择和十字盘最大舵角调整（仅直升机）

这个功能能从两个十字类型中选择，如果你选择3-S类型，可以设置十字盘最大舵角。

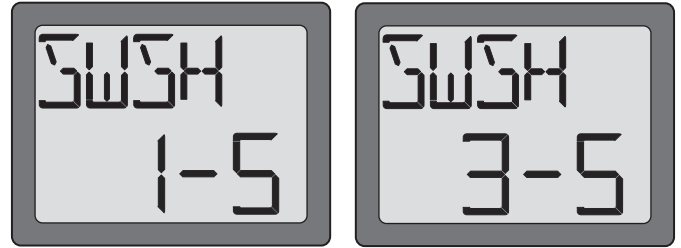
1-S：连接到十字盘的单独的副翼、螺距和升降舵机，多数情况下使用1-S类型。

3-S：当副翼有输入时，副翼和螺距舵机使十字盘左倾和右倾；当升降有输入时，三个舵机使十字盘前倾和后仰；当螺距有输入时，三个舵机同时使十字盘上升或下降。



选择十字盘类型：

- 1、进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键访问 “SWSH” 界面。
- 2、按动DATA “+” 或 “-” 键大约2秒钟选择十字盘类型，当你改变十字类型到1-S或3-S时，1-S或3-S缓慢闪动，然后逐渐加快，最后随提示音逐渐变慢闪动。
- 3、设置了十字盘类型。



设置十字盘最大舵角：

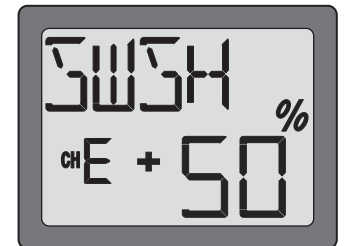
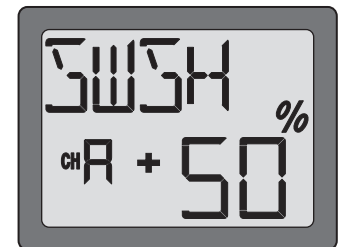
当你选择了3-S十字盘类型才能使用这个功能，1-S类型没有十字盘最大舵角调整功能，这个十字盘最大舵角调整功能是为了改变副翼、升降和螺距的舵机方向和运动量的。

首先，按照模型随附的说明书设置副翼、升降和螺距舵机的连杆和舵角长度，基本上三个舵机的“EPA”（见13页）设定为接近100%。设置舵机的“反向”功能（见12页），使当你操作螺距控制时（油门控制杆向上和向下），十字盘能保持水平并且在正确的方向上升和下降。

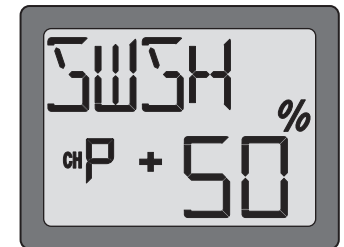
- 1、进入程序模式，用MODE “▲” 或 “▼” 键访问 “SWSH” 界面。

- 2、选择十字盘类型，确认3-S类型被选择，如果3-S类型没有选择，请看“选择十字盘类型”并进行设置。

- 3、用SELECT键选择你想要设置的通道，副翼通道“CHA”首先显示，“%”符号闪动。左右移动副翼控制杆设置副翼舵机运动方向，按动DATA “+” 或 “-” 键来设置副翼舵机动作量大小，副翼动作可在-100%到+100%间调节。



- 4、用SELECT键选择其他通道（升降和螺距），和副翼通道设置一样，用同样的方法来设置舵机运动的方向和动作量大小。“CHE”是升降通道，“CHP”是螺距通道。



AUX7 七通道辅助功能

七通道开关用来做一些辅助功能，如打开或关闭投物舱，打开或关闭释放烟雾的控制面板等。

设置AUX：

进入程序模式，按动MODE “▲” 或 “▼” 键访问 “AUX” 界面。按动MODE “▲” 键可以直接进入。

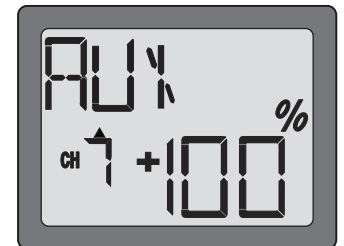
- 1、七通道开关推往上

按动DATA “-” 键从+100%到-100%设置百分比值，舵机臂相应从0度到60度成比例摆动。

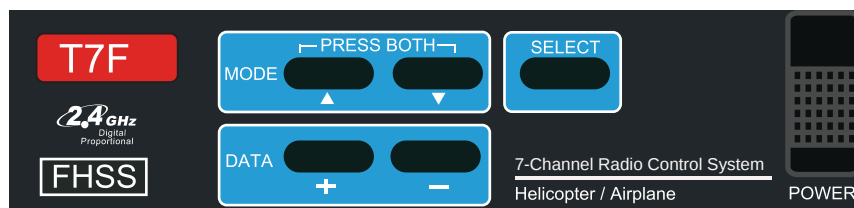
- 2、七通道开关推往下

按动DATA “+” 键从-100%到+100%设置百分比值，舵机臂相应从60度到0度成比例摆动。

- 3、往上推七通道开关并设置百分比值为-100%，然后往下推七通道开关并设置百分比值为+100%，发射机控制输入（控制杆或开关）的舵机响应方向将会被反向。



固定翼模式功能流程图

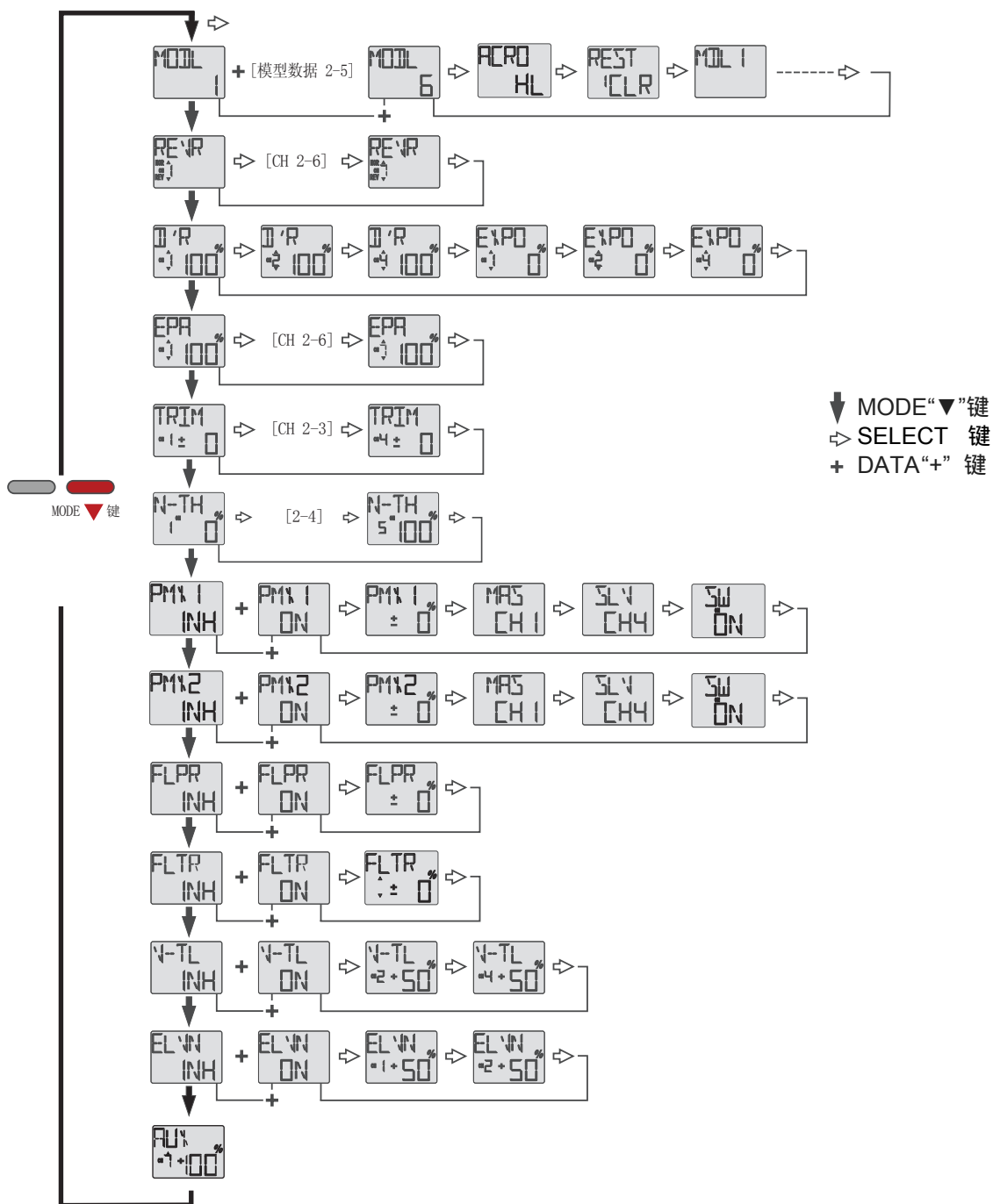


进入或者退出程序模式，同时按下
MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟

按动MODE “▲” 键用来翻页到前一个功
能菜单界面
按动MODE “▼” 键用来翻页到后一个功
能菜单界面

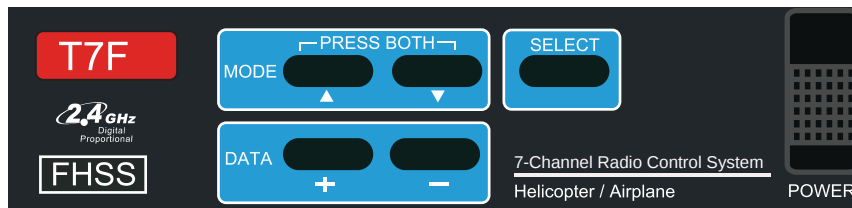
要改变控制杆模式，同时按住
MODE “▲” 和 “▼” 键，然后打开发射
机电源。使用DATA “+” 或 “-” 键显
示想要的控制杆模式

(同时按下MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟)



同时按下MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟进入编程模式。再次按键（或者关闭发射机）退出编程模式。

直升机模式功能流程图



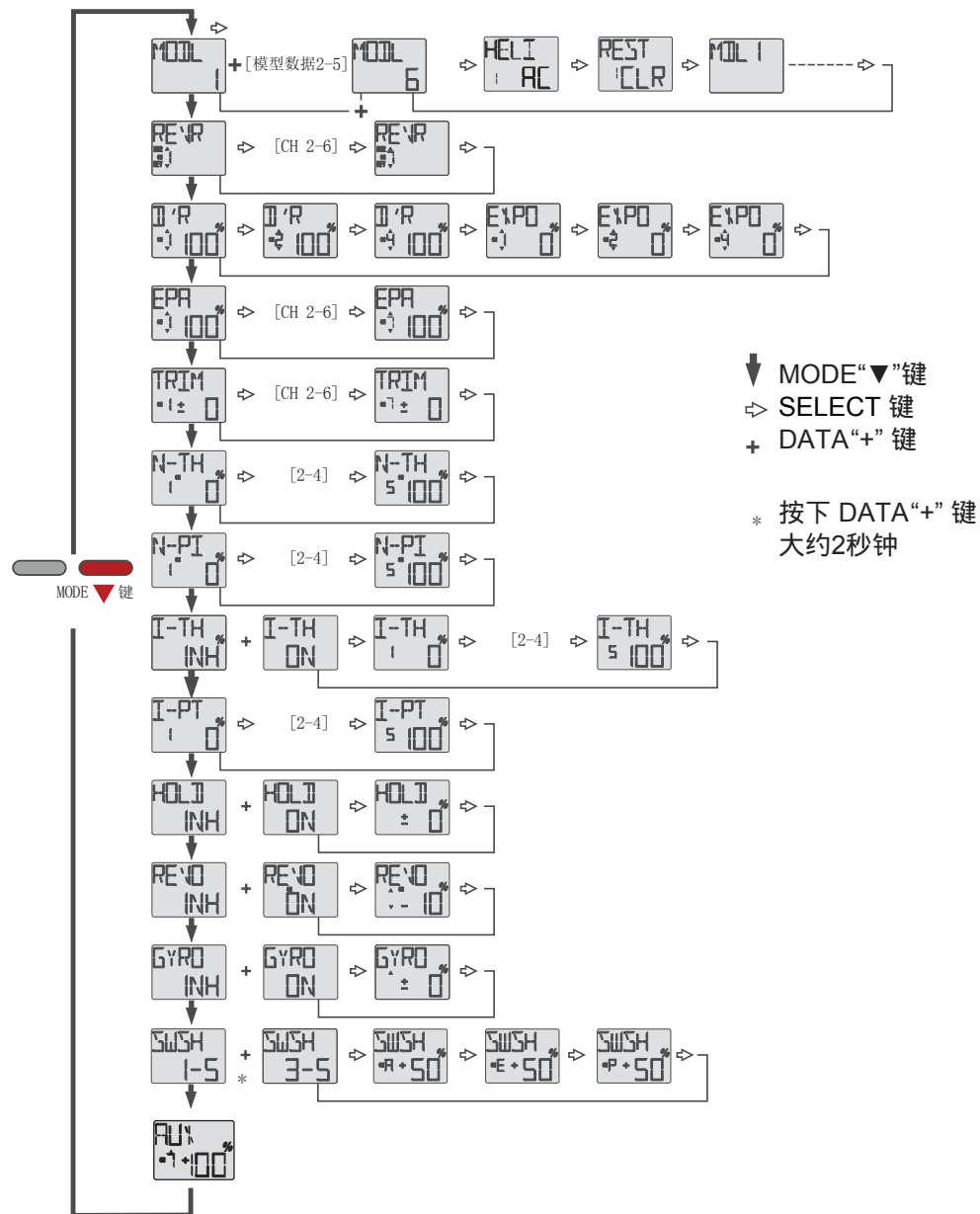
进入或者退出程序模式，同时按下
MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟

按动MODE “▲” 键用来翻页到前一个功能菜单界面

按动MODE “▼” 键用来翻页到后一个功能菜单界面

要改变控制杆模式，同时按住
MODE “▲” 和 “▼” 键，然后打开发射机电源。使用DATA “+” 或 “-” 键
显示想要的控制杆模式

(同时按下MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟)



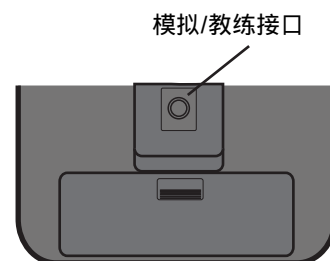
同时按下MODE “▲” 和 “▼” 键一秒钟进入编程模式。再次按键（或者关闭发射机）退出编程模式。

教练开关

要用教练功能，用一根教练专用的（“教练线”选配件）将你的发射机与另一台RadioLink发射机相连，当两个遥控器用电线连接后，他们可以分别操作模型，但通常老师的发射机能更好的操作飞机飞行（因为它已经为飞行设定好程序），当老师打开他的教练开关时，学生可以控制飞行，当老师希望恢复控制时，只需要简单地释放开关，然后他将直接控制飞行。

使用教练功能：

- 1、老师使用的发射机已经为模型飞行设置好程序。
- 2、如果学生的设备支持PPM/PCM，请设置为PPM。
- 3、如果学生的设备有RF接插模块，请移除这个模块。
- 4、当学生的发射机是通常使用的类型（29-72MHz）时，请收起学生的设备天线。
- 5、在发射机关闭状态，用教练线连接两台设备，不要硬插接头，因为教练线有定位块，它只能在一个方向插入。
- 6、打开老师的发射机，不要打开学生的发射机，它会自动“加电”，但不发射信号，设置学生的发射机上的舵机反向和微调与老师的匹配。
- 7、打开模型上的接收机开关，按下老师的设备上的教练开关，用学生的设备控制（副翼、升降舵、方向舵，等等）并观察他们的反应，使学生的发射机也能得到正确的反应。



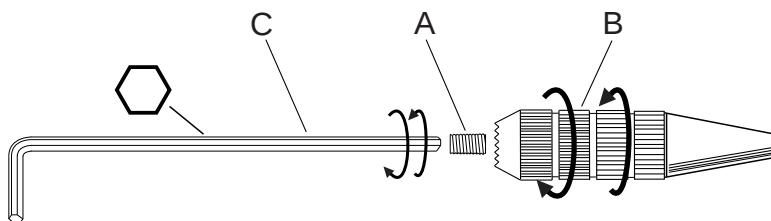
注解：当老师开始打开教练开关时，在学生控制前有一点时间的延迟，通常情况下可以忽略不计。

注解：在直升机模式下使用模拟器飞行软件，SWSH要调整为1-S。



可调高度控制杆

通过旋动锁紧螺丝，可以调整控制杆的高度，使得操作更舒适。需要调整控制杆的高度时，首先要用（3mm）六角工具“C”，逆时针旋松螺丝（A），然后用手旋动控制杆“B”调整到适宜的高度后，再顺时针旋紧螺丝（A），锁紧控制杆的长度。



改变T7F-2.4GHz控制杆模式

发射机可以用4种不同的控制杆“模式”（1、2、3和4）操作，模式由将用控制杆操作的功能来确定，发射机设置在“模式2”，不要随便改变模式2，除非你是有经验的飞行者并且已经学会用不同的模式飞行，在模式2，右控制杆操作副翼和升降舵，左控制杆操作方向舵和油门，有99%的美国人用这种方法飞行他们的模型。



要改变控制杆模式，首先同时按住MODE“▲”和“▼”键，然后打开电源，屏幕显示当前的模式，按动DATA“+”或“-”键来改变模式。如果要改变油门的位置，油门压片和油门压杆机构也必须相应改动，具体操作步骤请登录我公司的网页（<http://www.radiolink.com.cn/doccc/download-default.html>）下载“6通遥控左右手油门互换图例”文件查看。

飞行准备

在飞行场地需要做的飞行准备：

如果你是没有飞行经验的飞行员，确认你的飞行教练和你做如下检查动作。

检查控制

- 1、安装机翼到机身。打开发射机后再打开接收机（关闭遥控器系统时，记得按相反顺序操作）。确定屏幕上显示的飞机模型存储号配对你要飞行的飞机模型。
- 2、操作系统并观察控制动作，观察舵机的细微动作，听取舵机的异常声响。如发现问题，请在飞行前纠正。留意推杆动作和舵机摇臂的动作相互关联一致。
- 3、使用发射机控制杆，每次操作一个飞机控制动作确保每个控制动作反响正确。在每次飞行前必须要做这项确认。（通过做好这项初始的确认工作任务，可以发现各种类型的功能异常，从而节省你的飞行成本！）

不要在雨天飞行！

湿气可能通过天线或操控杆的空隙进入发射机，从而导致不稳定的操控或失控。如果你参加比赛必须要在雨天飞行，确保用塑料袋或其它防水覆盖物盖住发射机。

2012年1月12日 乐迪电子